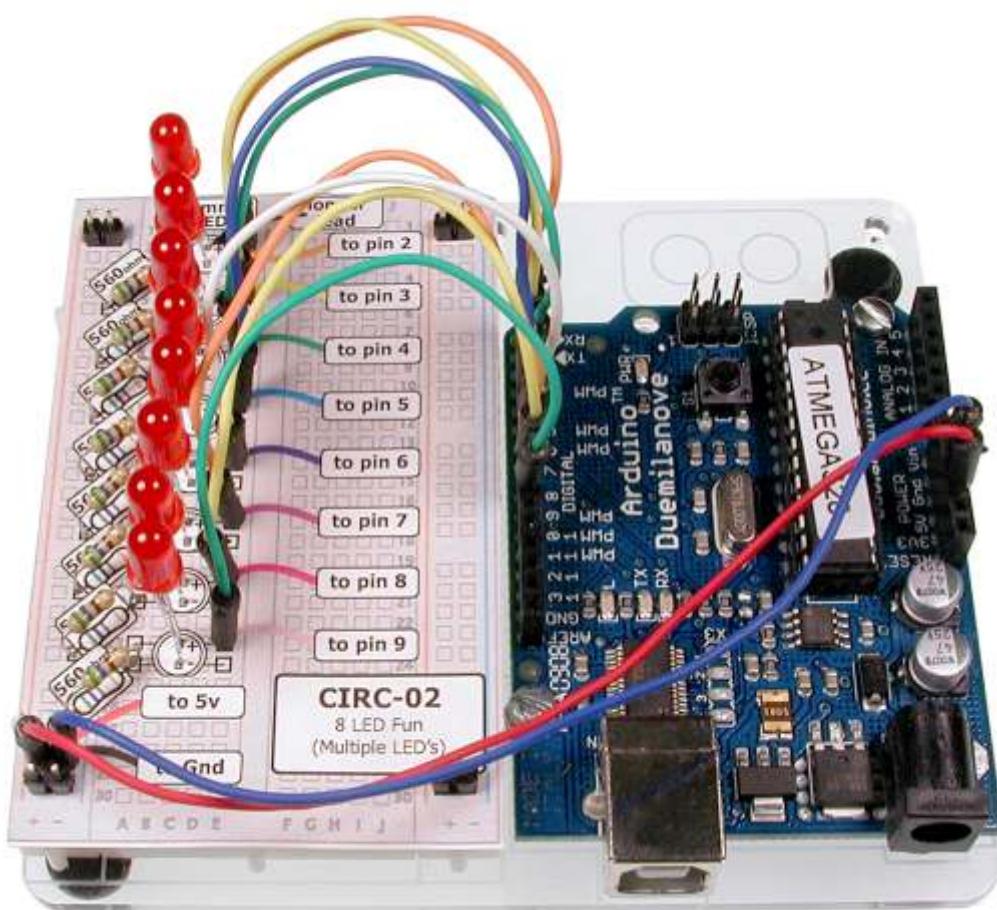
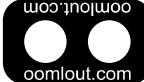


# Arduinoni O`rganish Uchun Qo`llanma



## ARDX

 **SOLARBOTICS**®  
Ltd

oomlout.com  


**So`zboshi/proektlarga tayyorgarlik**

{ASEM}	Qurilmani yig`ish	02
{INST}	Dasturiy ta`minotni o`rnatish	03
{PROG}	Dasturlash to`g`risida kichik ma`lumot	04
{ELEC}	Elektronika to`g`risida kichik ma`lumot	06

**Qurilma**

{CIRC01}	Ishni boshlaymiz (pirpirovchi svetodiod)	08
{CIRC02}	8-ta svetodiodli sxema	10
{CIRC03}	Motorlar bilan ishlash (tranzistor va motor)	12
{CIRC04}	Servomotorlar	14
{CIRC05}	8-ta svetodiodlar (74HC595 qadamli registrlar)	16
{CIRC06}	Musiqa (pyezoelementlar)	18
{CIRC07}	Knopka bilan ishlash	20
{CIRC08}	O`zgaruvchan qarshilik (Potensiometrlar)	22
{CIRC09}	Yorug`lik (fotorezistorlar)	24
{CIRC10}	Temperatura (TMP36 temperatura datchiki)	26
{CIRC11}	Yuqori yuklamalar bilan ishlash (Relelar)	28
{CIRC12}	Ko`p rangli svetodiodlar (RGB svetodidolari)	30



Arduino uchun  
asos  
x1



Bredbord  
x1



Arduino  
x1



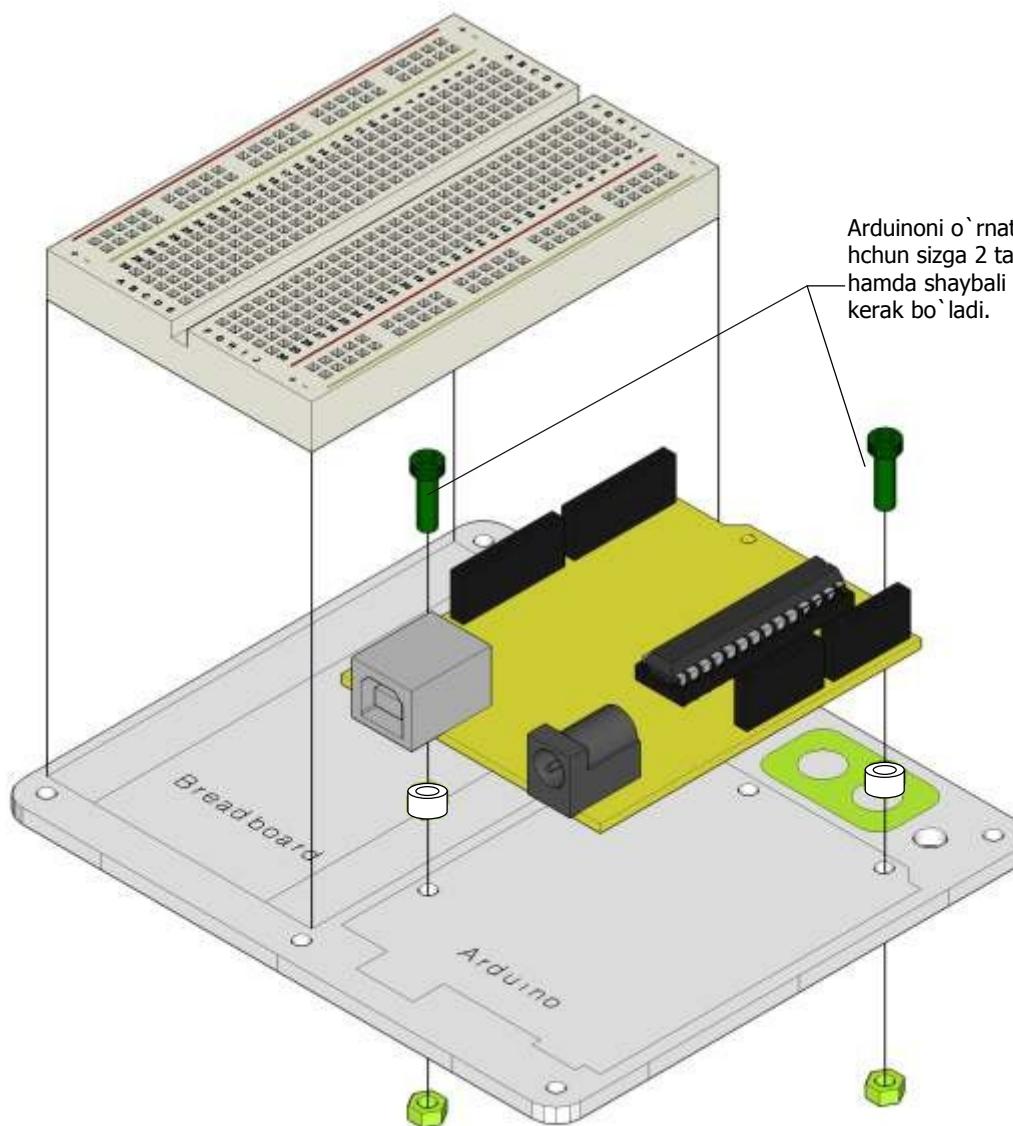
4-40 x 3/8" bolt  
x3



4-40 gayka  
x3



#4 x 1/16"  
shayba  
x3



Arduinoni o`rnatish  
hchun sizga 2 ta gayka  
hamda shaybali bolt  
kerak bo`ladi.

# .: Dasturiy ta` minotni o`rnatish (IDE foydalanuvchilari interfeysi) .:

Foydalanuvchi interfeysi Arduino dasturlanushi uchun mo`ljallangan. Boshida hammasi qiyindek tuyuladi, lekin bu dasturni o`rnatib foydalanishni boshlaganingizdan so`ng, uning sirlari sizga osondek bo`lib qoladi.

**02 INST**

Installyatsiya  
(Dasturiy va Apparatli  
ta` minot)

## 1 qadam: Dasturiy ta` minotni Yuklab olish **Sahifani oching**

<http://arduino.cc/en/Main/Software>  
va o`zingizning operatsion sistemangizni tanlang

### Windows XP

#### 2 qadam: Arxivni ochish

Dastur

[arduino-00x.x-win.zip](http://arduino-00x.x-win.zip) (x x - versiya nomeri)  
Eng qulayi shu papkaga joylash  
c:\Program Files\

### Mac OSX

#### 2 qadam: .dmg ni oching **Oching (yuklang)**

[arduino-00x.x-mac.dmg](http://arduino-00x.x-mac.dmg) (x x - versiya nomeri)

#### 3 qadam: "Ярлык" yaratish **Oching**

c:\program files\arduino-00x.x\ (x x - versiya nomeri)  
Sichqonchani o`ng tomonini bosish  
Arduino.exe (send to>Desktop ("ярлык" yaratish))

#### 3 qadam: Ilovadan nusxa oling

**Toping**

"Arduino" (brauzerning "devices" qismida)

**Joyini o`zgartiriting**

"Arduino" ilovasini

"Applications" papkasiga joylang

#### 4 qadam: Ulash

O`zingizning Arduinoingizni USB kabel  
Orqali bo`sh turgan USB portga ulang.  
**Ekranda "диалоговое окно"**  
Punkti chiqishi kerak.

#### 5 qadam: Yangi qurilmani qo`shish

"поиск драйверов в интернете" opsiyasini  
oching. ("next" tugmasini bosing)

**Keyingi**

Bosing "Install from a list or specific location  
(Advanced)"

**Duemilanove Board**

[c:\program files\arduino-00x.x\drivers\FTDI USB Drivers](http://c:\program files\arduino-00x.x\drivers\FTDI USB Drivers)

**Uno Board**

[c:\program files\arduino-00x.x\drivers](http://c:\program files\arduino-00x.x\drivers)

### Vista, Seven

#### 5 qadam: Yangi qurilmani qo`shish

**Device Manager oching**

Start > Run > devmgmt.msc

**Arduinoni tanlang**

Other Devices > Arduino Uno (Uno)

**Drayverni yangilang**

"Update Driver" ni bosing

**Drayverni tanlang**

"Browse My Computer for Driver Software"ni bosing  
[c:\program files\arduino-00x.x\drivers](http://c:\program files\arduino-00x.x\drivers)

#### 4 qadam: Drayverni o`rnating

.:Faqat Duemilanove platasi uchun:.

**Toping**

"Arduino" device

**Sichqonchani 2-martta bosib, o`rnating**

FTDI Drivers for Intel Macs (x x x x).pkg

(FTDI Drivers for PPC Macs (x x x x).pkg)

**Kompyuterni perzagruzka qiling**

#### 5 qadam: Arduino platasini ulang

Arduino platangizni kompyuteringizning  
Bo`sh USB portiga ulang.

## Arduino Programmalaşdırış dasturi haqida

Arduino, C dasturlash tili bazasida dasturlanadi va C dastur tilini ixcham ko`rinishi hisoblanadi. C dasturlash tilida boshlang`ich tushunchalarga ega bo`lgan odam, Arduinoni tezda o`zlashtirib oladi. Agar, sizga bu qiyin tuyulayotgan bo`lsa, qo`rqmang tezda hammsini bilib olasiz. Chunki, Arduino dasturidagi beriladigan buyruqlar soddaligi bilan, C dastur tilidan farqlanadi. Quyida, dasturda ishlataladigan ayrim tushunchalar bilan tanishib chiqamiz.

### Tuzilishi

Arduinoning har qanday dasturi (ular odatda «sketch» deyiladi) ikkita asosiy funktsiyaga bo`linadi (podprogramma)

**void setup()** {}  
Figurali qavs ichidagi barcha komandalar, dasturni birinchi ishga tushirganda, faqat bir martta takrorlanadi.

**void loop()** {}  
Bu funktsiya setup() funktsiyasi yakunlangandan so`ng, to elektr manbaa uzilmaguncha, davriy ravishda takrorlanadi

## Sintaksis (Arduino dasturida ishlataluvchi belgilari)

C dasturlash tilidagi ayrim belgilari Arduinoda ham ishlataladi (ammo C tilining strukturasi murakkabligi uni keng imkoniyatlarini ochadi). Siz uchun quyidagi belgilarni bilib olish yetarli.

**//** (bir qatorli kommentariyalar)  
Odatda Arduinoda tuzilgan dasturni nimadan iboratligini sharqlash (Kommentariya) uchun qo`llaniladi. Tekst faqat shu belgidan keyin kiritiladi. Dastur kiritilgandan keyin kommentariyalar saqlanib qolmaydi (ya`ni, dastur plataga yozilganda yuklangan dasturda joy egalamiydi).

**{ }** (figurali qavs)  
Komandalar blokining boshi va Oxirini bildiruvchi belgi hisoblanadi (odatda funktsiyaning boshlanishi va Yakunini bildiruvchi belgi).

**/\* \*/** (ko`p qatorli kommentariyalar). Siz bu belgini berilgan buyruqni batatsil yoritish maqsadida shu belgilarni orasiga yozildi. Bu belgilari orqali berilgan kommentariyalar kompilyator (tekshirish) yordamida ignorirovat qilinadi.

**,** (nuqtali vergul)  
Dasturda berilgan har bir kommandalardan keyin shu belgi qo`yiladi (bu belgini ikki nuqta nuqta bilan adashtirib bo`lmaydi, dastur uni hato deb tushunadi).

### O`zgaruvchilar

Har qanday programma sonlar bilan murakkab amallarni bajaradi. O`zgaruvchilar esa bu amallarni oson qilishda yordamlashadi.

**int** (butun sonli)  
Asosiy ishchi o`zgaruvchidir. Xotirada 2 bayt (16 bit) egallaydi. Butun sonlarni -32 768 ... 32 767 diapazonda o`ziga qabul qildi.

**long** (uzun)  
int o`zgaruvchisining hajmi Yetmaganda ishlataladi. Xotirada 4 bayt (32 bit) joyni egallaydi va -2 147 483 648 ... 2 147 483 647 diapazondagi sonlarni qabul qildi.

**boolean** (ikkilik)  
True/False o`zagaruvchisini Oddiy ko`rinishidir. Xotirada faqat 1 bit egallaydi.

**float** (suzuvchi nuqtali)  
Ko`proq analog signallarni boshqarishda qo`llaniladi. Xotirada 4 bayt (32 bit) va -3,4028235E+38 diapazondagi ma`lumotlarni egallaydi.

**char** (simvol)  
ASCII kodidagi bitta simvolni o`z ichiga oladi (misol, «A» =65). Xotirada faqat 1 bayt (8 bit) joy egallaydi. Arduino uni massivli Simvol deb qabul qildi.

## Matematika operatorlar

Operatorlar sonlarni o`zgartirish uchun xizmat qiladi.

- = (tenglik) nimanidir qaysingadir tengligini anglatadi.  
(masalan,  $x=10*2$  x ni  $10\times 2$  ga tengligini ifodalaydi).
- % (bo`lishdagi qoldiq). Masalan,  $12\%10$  2 natijani beradi.
- + (qo`shish)
- (ayirish)
- \* (ko`paytiruv)
- / (bo`luv)

## Taqqoslash operatorlari

Bu operatorlar logik taqqoslash uchun qo`llaniladi.

- == (teng) (masalan  $12==10$  teng emas (FALSE),  $5==5$  teng (TRUE).)
- != (teng emas) (masalan  $12!=10$  to`g`ri (TRUE),  $5!=5$  noto`g`ri (FALSE).)
- < (kichik) (masalan  $12<10$  noto`g`ri (FALSE),  $12<12$  noto`g`ri (FALSE),  $12<14$  to`g`ri (TRUE).)
- > (katta) (masalan  $12>10$  to`g`ri (TRUE),  $12>12$  noto`g`ri (FALSE),  $12>14$  noto`g`ri (FALSE).)

## Boshqaruvchi funktsiyalar

Komandalar tartibini aniqlash uchun, boshqaruvchi funktsiya kerak bo`ladi. Quyida ayrim funktsiyalar keltirilgan. Bu funktsiyalar haqida to`liq ma`lumotlarni arduino.cc saytidan olishingiz mumkin.

```
if (1_shart) {}
else if (2_shart) {}
else {}
```

Agar, 1 shart tog`ri (TRUE) bo`lsa, birinchifigurali qavsdagi komandalar bajariladi. Agar, 1 shart noto`g`ri (FALSE) bo`lsa, 2 shart tekshiriladi. Agar, 2 shart to`g`ri bo`lsa, ikkinchi figurali qavsdagi komandalar bajariladi, aks holda uchinchi figurali qavsdagi komandalar bajariladi.

```
for (int i=0;
i<qaytarilishlar soni;
i++) {}
```

Bu funktsiya sikllarni aniqlash uchun ishlataladi. nechchi son berilsa, shuncha martta takrorlanadi. I o`zgaruvchisi oshishi ham, kamayishi ham mumkin.

## Raqamli signallar

```
digitalwrite(pin, value);
```

Agar, port OUTPUT rejimiga ulangan bo`lsa, HIGH (logik bir, +5V) yoki LOW (logik nol, GND) ni yozish mumkin.

```
pinMode(pin, mode);
```

Tanlangan portni ish rejimini aniqlash uchun qo`llaniladi. Siz, 0...19 (14 dan 19 gacha portlar analog portlardir) bo`lgan portlarni qo`llashingiz mumkin. Rejimlar, odatda INPUT(kirish) yoki OUTPUT(chiqish) bo`lishi mumkin.

```
digitalRead(pin);
```

Agar, port INPUT rejimida bo`lsa, komanda chiqishdagi signalni HIGH yoki LOW ga o`zgartiradi.

## Analogli signallar

Arduino — raqamli qurilma, lekin quyidagi ikki komanda orqali analogli signallarni boshqarish mumkin.

```
analogwrite(pin,value);
```

Arduinoning ba`zi portlari (3,5,6,9,10,11) KIM (keng impulsli modulyatsiya) xususiyatiga ega. Bu rejimda port, logik bir va nol signalni juda katta tezlikda yuboradi. Shu asosda o`rta kuchlanish bir va nollar soni balansiga bog`liq bo`lib qoladi va bir va nol 0 (0V) dan 255 (+5V) gacha bo`lgan oraliqda o`zgaradi.

```
analogRead(pin);
```

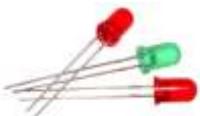
Agar, analogli port INPUT rejimida sozlangan bo`lsa, undagi kuchlanishni o`chash mumkin. 0 (0V) dan 1024 (+5V) gacha qiymatni qabul qishi mumkin.

**Elektronika asoslari**

Arduinoni o`rganish davomida siz elektronika haqida tushunchaga ega bo`lishingiz kerak. Shuning uchun biz bu bo`limda ba`zi elektroni komponentlarning tuzilishi, xossalari, ularish usullari haqida ma`lumot beramiz. Agar, elektron komponenetlar to`g`risida batafsil bilmoxchi bo`lsangiz, [help@oomlout.com](mailto:help@oomlout.com) pochtasiga savollaringizni yuboring.

**Elektronik komponentlar****LED**

(yorug`lik diodi)

**Vazifasi:**

Dioddan tok oqib o`tsa, undan yorug`lik chiqaradi. Yorug`lik diodidan tok faqat bir tomonga qarab o`tadi.

**Ko`rinishi:**

Kichkin lampochkaga o`xshaydi.

**Oyoqchalar soni:** 2

(yorug`lik diodining uzunroq oyoqchasi (anod) manbaaning musbat qutbiga ulanadi.)

**Muhim:**

Faqat to`g`ri ulangan holatda ishlaydi. Tokning oqib o`tishini chegaralash Maqsadida rezistor qo`llaniladi.

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/LED>

**Diod****Vazifasi:**

Bir tomonli klappanning elektron ekvivalenti. Tok undan faqat bir tomonga qarab oqadi.

**Ko`rinishi:**

Odatda silindrik ko`rnishda bo`ladi. oyoqchalar bir-biriga nisbatan qarma-qarshi joylashgan (silindrik korpusning bir tomoniga, chiziqcha tortilgan, bu diodni manfiy qutbini anglatadi).

**Oyoqchalar soni:** 2**Muhim:**

Tokni faqat bir tomonga o`tkazadi.

Diodni chiziqcha tortilgan oyoqchasini manbaani (-) qutbiga, qarama-qarshi tomondagisini esa, musbat qutbiga ulanadi.

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/DIOD>

**Rezistor****Vazifasi:**

Zanjirdan oqib o`tayotgan tok kuchini chegaralaydi.

**Ko`rinishi:**

Odatda, 2 oyoqchali silindrik ko`rnishda bo`ladi. Korpusga tortilgan rangli chiziqchalar rezistorning nominalini korsatadi.

**Oyoqchalar soni:** 2**Muhim:**

Rezistor nominalini adashtirish oson.

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/RESI>

**Tranzistor****Vazifasi:**

Signalani yo`nalishi va kuchayishini o`zgartiruvchi element.

**Ko`rinishi:**

Xilma-xil korpuslarda ishlab chiqariladi. Markasi odatda, korpusning old qismiga yoziladi.

**Oyoqchalar soni:**

3 (Baza, Kollektor, Emitter)

**Muhim:**

Oyoqchalarni zanjirga ulayotganda, to`g`ri ulash lozim.

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/TRAN>

**Servomotorlar****Vazifasi:**

Elektr impulsalarini aylanish o`qining burchakka ogishini ta`minlaydi..

**Ko`rinishi:**

3 oyoqchali, kronshteynli aylanish o`qiga ega, plastik korpusda bo`ladi.

**Oyoqchalar soni:**

3

**Muhim:**

To`g`ri ulanganiga e`tibor bering!

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/SERV>

**Kollektorli Dvigatel****Vazifasi:**

Aagar, motordan tok o`tsa, uning o`qi aylanadi.

**Ko`rinishi:**

Odatda, silindrik metall korpusda, markazida aylanish o`qi bo`lgan element.

**Oyoqchalar soni:**

2

**Muhim:**

Dvigateli ulash uchun, quvvati mos keluvchi tranzistor yoki reledan foydalanish zarur.

**Qo`sishma ma`lumot:**

<http://ardx.org/MOTO>

## Elektronik komponentlar (Davomi)

### Pyezoelement


**Vazifasi:**

Tok impulsi o`tganda, shivirlaydi.  
Impuls ketma-ketligi, elemetda musiqali ton hosil qiladi.

**Ko`rinishi:**

Kichik qora bochkaga, ba` zida tilla diskga o`xshab ketadi.

**Oyoqchalar soni:** 2

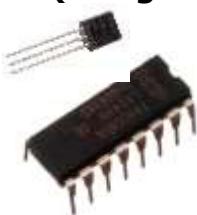
**Muhim:**

To`g`ri ulash juda qiyin.

**Qo`shimcha ma`lumot:**

<http://ardx.org/PIEZ>

### IC (Integral mikrosxema)


**Vazifasi:**

O`zida elektronikaning xoxlagan qiyinchiligini saqlaydi.

**Ko`rinishi:**

Komponentning nomi va markasi korpusning ustiga yoziladi.

**Oyoqchalar soni:**

2...100 tagacha.

**Важно:**

Ulash jarayonida, mikrosxemaning oyoqchalarini to`g`ri ulash kerak.

**Qo`shimcha ma`lumot:**

<http://ardx.org/ICIC>

### Tugma


**Vazifasi:**

Tugma bosilganda kontaktlarni tutashtiradi.

**Ko`rinishi:**

Tugmasi yuqorida va oyoqchalari pastda bo`lgan, kvadrat ko`rinishdagi element.

**Oyoqchalar soni:**

4

**Muhim:**

Zanjirga, ikki yon oyoqchalari ulanadi.

**Qo`shimcha ma`lumotlar:**

<http://ardx.org/BUTT>

### Potensiometr


**Vazifasi:**

Nominali, aylanish o`qining burchak o`zgarishiga qarab o`zgaradi.

**Ko`rinishi:**

Turli xil korpuslarda ishlab chiqariladi.

**Oyoqchalar soni:**

3

**Muhim:**

Chiziqli yoki logarifmik shkalali bo`lishi mumkin.

**Qo`shimcha ma`lumot:**

<http://ardx.org/POTE>

### Fotorezistor


**Vazifasi:**

Nominali, o`ziga tushgan yorug`lik intensivligiga qarab o`zgaradigan rezistor.

**Ko`rinishi:**

Odatda, shaffof qoplama tagida zig-zagli spiral ko`rinishiga ega kichkina disk.

**Oyoqchalar soni:**

2

**Muhim:**

Fotorezistorni kuchlanishni bo`luvchi sifatida ishlatish maqsadga muvofiq.

**Qo`shimcha ma`lumot:**

<http://ardx.org/PHOT>

### Rezistorlarni raqamli kodirovkasi

**Namunalar:**

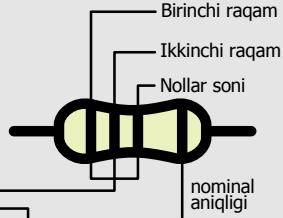
yashil-ko`j-jigarrang = 560 Ohm

qizil-qizil-qizil = 2 200 Ohm =

2.2 kOhm

jigarrang-qora-to`q sariq = 10 000

Ohm = 10 kOhm



### Oyoqchalarini kaltalatish

Yuqorida keltirilgan ba`zi elektron komponentlar juda uzun oyoqchali bo`ladi. Ishlatish qulay bo`lishi Uchun quyidagicha o`zgartirish qilsa ham bo`ladi:

**yorug`lik diodlari:**

Uzunroq oyoqchani 10 mm gacha, kaltarog`ini 7 mm gacha.

**Rezistorlar:**

Oyoqchalarini pastga 90°ga buking va 6 mm gacha kaltalating.

**Qolgan komponentlar:**

Boshqa komponentlarni oyoqchalarini siz, o`zingizning xoxishingizcha kaltalatishingiz mumkin.

**Ishning ta`rifi:**

Svetodiodlar turli qurilmalarda keng ishlataladi, tuzilishi va ishlash prinsipi sodda bo`lganligi uchun o`rganishni shundan boshlaymiz. Bu mavzuda biz, svetodiodni cheksiz sikl bo`yicha o`chirib-yoqishni o`rganamiz. Pastdagi spiska bo`yicha detallarni yig`ing. Detallar yigilgandan so`ng, sketch ni yuklaymiz. Buning uchun Arduino platasini, bo`sht USB portga ulang. Keyin esa, programmadagi **Instrumenti>Port>**(odatda, Com 1..3 chiqadi) ni bosib portni o`rnating. Sketchni yuklanishi, **Fayl>Vgruzit>** menyusi orqali amalga oshiriladi. Va shundan keyin kompilyatsiya boshlanadi. Agar, hamma narsani to`g`ri bajargan bo`lsangiz siz tuzgan birinchi kichik proyekt ishlaydi.

Agar, siz yuklash jarayonida biror muammoga duch kelhan bo`lsangiz, quyidagi saytga murojaat qiling —  
<http://ardx.org/TRBL>

**Qurilma:****Elementlar:**

**Topshiriq kartochkasi**  
CIRC-01  
x1

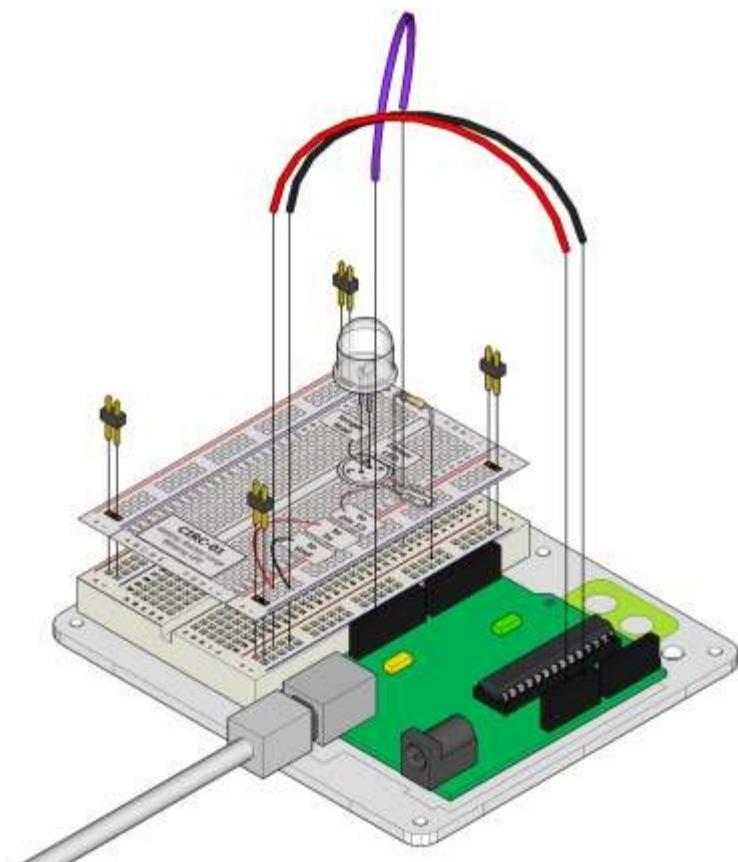
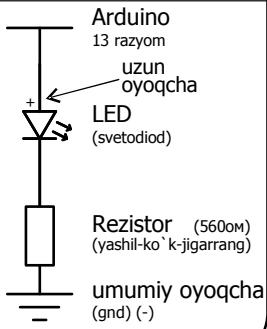
**2x kontaktli razyom**  
x4



**Svetodiod 10MM**  
x1



**Simlar**

**Схема****Internetda:**

**.:yuklash:.**  
Topshiriqlar kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL01>  
**.:tomosha qilish:.**  
videosi  
<http://ardx.org/VIDEO1>

## Fayl > Obrazci > 1.Basic > Blink

(bu namunalar arduino.cc saytidan, bu saytda yana ko`plab proektlar kodlari bor)

```
/*
 * pirpirash (o'chib yonish)
 * svetodiodni 1 sekund yoqadi, 1 sekund o'chiradi,
 * funksiya takrorlanishiga buyruq beriladi
 * Created 1 June 2005 By David Cuartielles
 * http://arduino.cc/en/Tutorial/Blink
 * based on an orginal by H. Barragan for the wiring i/o board
 */

int ledPin = 13; // svetodiod 13 oyoqcha chiqishiga ulangan

// boshlang`ich sozlamalar funksiyasi setup() sketch boshida 1 martta ishlaydi
void setup() { // 13 kontaktni chiqish rejimiga sozlaymiz:
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
}

// loop() funksiysi takroriy siklni amalga oshiradi
// hozircha Arduino manbaaga ulangan
void loop()
{
    digitalWrite(ledPin, HIGH); // svetodiod yoqilishi
    delay(1000); // 1 sekund to`xtashi
    digitalWrite(ledPin, LOW); // svetodiod o`chishi
    delay(1000); // 1 sekund to`xtashi
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va uning yechimi)

### Svetodiod yonmayaptimi?

Svetodiod, qutblari to`g`ri ulangandagina ishlaydi  
Uni zanjirdan uzb, teskari ulang. Xavotirlanmang  
svetodiod teskari ulansa hech narsa qilmaydi.  
Svetodiod aniq 13 portga ulanganiga ishnoch xosil qiling.

### Yozilgan sketch yuklanmadidi?

Bu holat ba`zida yuz beradi.  
Ko`proq bu holatning sababi  
noto`g`ri ko`rsatilgan port hisoblanadi.  
Portni o`zgartirish menyusi:  
**Instrumenti>Port>**

### Shunda ham ishlamaadimi?

Agar, sizda sababsiz nosozliklar kelib chiqsa, quyidagi manzilga pochta orqali savollaringizni yuboring

[help@oomlout.com](mailto:help@oomlout.com)

## Qurilmani chuqirroq o`rganamiz

### Boshqaruvchi portni almashtiramiz:

Svetodiod 13 portga ulangan, lekin biz Arduinoni xoxlagan portidan foydalanishimiz mumkin. Simmi xoxlagan portlardan biriga ulang (0 dan 13 raqamli yoki 14 dan 19 analogli portlar). Keyin esa, komandanai almashtiring:  
int ledpin = 13; ni, int ledpin = port nomeri; almashtiring. Sketchni arduinoga yuklang.

### Pirpirash chastotasini o`zgartiramiz:

O`chib yonish vaqtini o`zgartirish uchun — delay(x) funksiyasining sonini o`zgartiring . To`xtash quyidagicha aniqlanadi: x = sekundlar soni \* 1000.  
Masalan: topshiriq uchun pirpirashni kichikroq chastotali sketchi ko`rinishi:

```
digitalwrite(ledpin,HIGH);
delay(2000);
digitalwrite(ledpin,LOW);
delay(2000);
```

### Yonishning yorqinligini boshqarish:

Oddiy o`chib-yonishdan tashqari, svetodiodning yonish yorqinligini boshqarsa ham bo`ladi (kengroq ma`lumotni keyingi topshiriqlarda berib o`tamiz). Svetodiodni 9 portga ulang:

```
int ledpin = 13; o`zgartiriring int ledpin = 9;
loop() protsedurasining figurali qavs ichidagi kodini quyidagicha o`zgartiring:
analogwrite(ledPin, new number);
newnumber - 0...255 diapazondagi xoxlagan son. 0 o`chirilgan svetodiodni anglatadi, 255 — maksimal yorqinlikni.
```

### Yorqinlikni sekinlik bilan o`zgarish kodi:

Namunani oching:

### Fayl > Obrazci > 3.Analog > Fading

Bu sketchni Arduinoga yuklab, hosil bo`lgan effektdan zavqlaning.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC01>

**Ishning ta`rifi:**

Biz svetodiodlarni pirpirashga majbur qildik, stavkani ko`tarish payti keldi! Keling birdaniga 8 ta svetodiodni ulaymiz. Bundan tashqari, ko`plab yorig`lik effektlari xosil qilishimiz mumkin bo`ladi. Bu sxema — Arduinoni o`rganishda, keyinchalik katta proektlar va eksperimentlar qilishda asos bo`la oladi. Svetodiodlarni Boshqarish bilan bir vaqtida, sketchni o`zgartirish, takomillashtirishni ko`rib chiqamiz.

**for()** loops - sketchni ma`lum bir qismini bir necha martta bajarish kerak bo`lganda ishltiladi.

**arrays []** - o`zgaruvchilar bilan ishlashni osonlashtiradi (aslida o`zgaruvchilar guruhi bilan ishlashni).

**Qurilma:****Elementlar:**

Vazifa kartochkasi  
**CIRC-02**  
x1



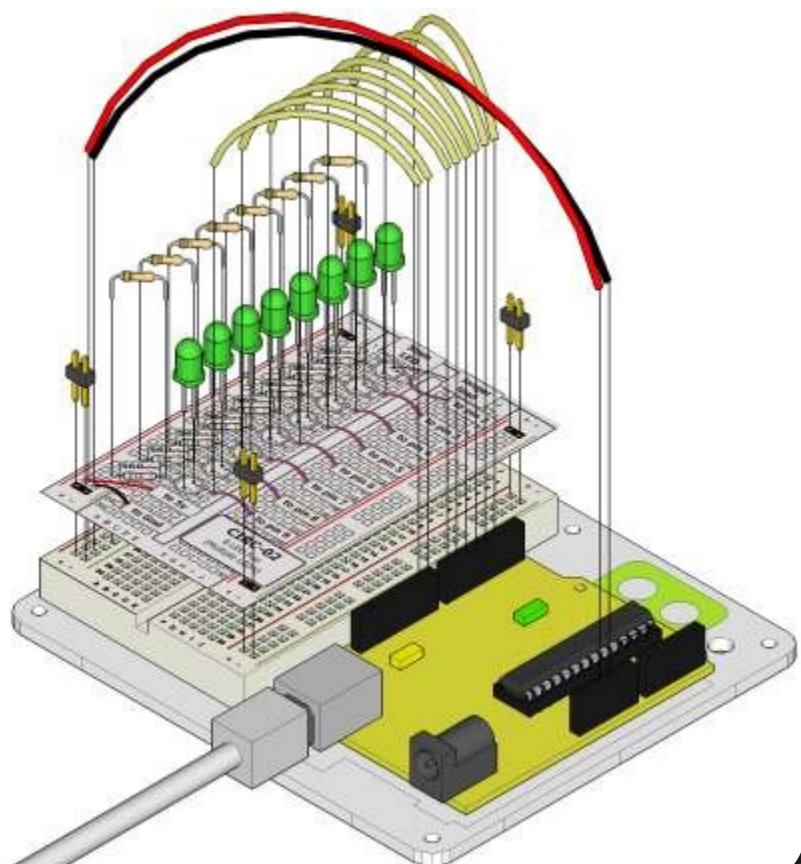
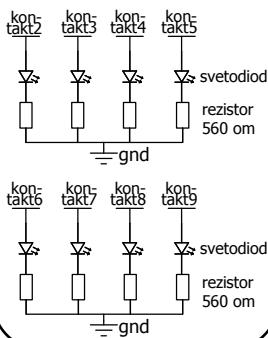
2x kontaktli  
razyom  
x4



Svetodiod 5MM,  
yashil  
x8



simlar

**Sxema****Internetda:**

.:yuklash.:

Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBLS02>

.:Tomosha qilish.:

video

<http://ardx.org/VIDE02>

Yuklab olish uchun manzil: <http://ardx.org/CODE02>

(tekstdan nusxa olib Arduino Sketch yangi oynasiga joylashtiring)

```
//svetodiolar o`zgaruvchilar
int ledPins[] = {2,3,4,5,6,7,8,9};
//ko`plik, qaysi svetodiод
//qanday portga ulangan
//masalan, svetodiод №0 -
//2 portga

void setup()
{
    for(int i = 0; i < 8; i++){
        //8 martta qaytalanuvchi sikl
        pinMode(ledPins[i],OUTPUT);
        //chiqish rejimida bo`lgan, svetodiolar
        //ulangan, port o`rnatalidi
    }
}

void loop()          // tugallanmas sikl
{
    oneAfterAnotherNoLoop();
    //xar bir svetodiодни yogadi va
    //xuddi shunday o`chiradi
    //oneAfterAnotherLoop();
    //oneAfterAnotherNoLoop qilgan vazifani bajaradi
    //tekin berilgan komanda kaltaroq
    //oneOnAtATime();
    //inAndOut();

/*
 * oneAfterAnotherNoLoop() - bitta svetodiодни

```

```
Yogadi, to`xtab turishi
DelayTime da, keyingi
svetodiод yonishi,
o`chishi

void oneAfterAnotherNoLoop()
{
    int delayTime = 100;
    //svetodiодни yogishlar orasidagi
    //millisekunddagи to`xtash vaqtি
    digitalWrite(ledPins[0], HIGH);
    //№0 raqamli svetodiодни yonishi
    //2 chi chiqishdagi
    delay(delayTime);      //delayTime dagi to`xtash
                           //(millisekundlarda)
    ...
    digitalWrite(ledPins[7], HIGH);
    //9 chiqishdagi, № 7 raqamli svetodiод yonishi
    delay(delayTime);
    //delayTime dagi to`xtash (mi;;isekundlarda)
    //xar bir svetodiод o`chishi
    digitalWrite(ledPins[7], LOW); //№ 7 svetodiод
    o`chishi
    delay(delayTime);      //delayTime dagi to`xtash
                           //(millisekundlarda)
    ...
-----to`liq dastur elektron versiyada-----
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammoning yechimi)

### Ba`zi svetodiolar yonmayapti

Adashtirib ularash juda oson, ishlamayotgan svetodiодни uzib qutblarini almashtirib ulang, qutblarni to`g`ri ularashga e`tibor bering.

### Svetodiolar noto`g`ri tartibda ishlayapti

При подключении восьми проводов легко можно перепутать пару. Убедитесь, что первый светодиод подключен к порту 2 и каждый последующий к следующему порту по порядку.

### Boshidan boshlang

Ba`zida qurilmadagi nosozlikni qidirgandan ko`ra, uni yangidan yig`gan osonroq bo`ladi.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz

### Sikllardan foydalanish:

loop() funksiyasida to`rtta komanda yozilgan.

Oxirgi uchtasi </> simvol bilan boshlanadi.

Bu, kompilyator qatorlarni (kommentariy deb qaraydi) o`chirib yuborishini anglatadi.

Sikllardan foydalanish uchun, programma

Tekstini quydigicha o`zgartiring:

```
//oneAfterAnotherNoLoop();
oneAfterAnotherLoop();
//oneOnAtATime();
//inAndOut();
```

Sketchni Arduino ga yuklang va e`tibor bering

Programma oldingidek ishlayapti.

Ushbu ikki funksiyaga e`tibor qarating, ular bir xil bajarilayapti, lekin xar xil prinsipga asosan ishlayapti (ikkinch funksiya for strukturasini beradi)

### Qo`shimcha effektlar:

Ushbu effektdan zerikdingizmi? Ikkita namuna bilan ishlashga urinib ko`ring. Oxirgi ikki qatordagi komentariyadagi (/) belgilarni olib tashlab, sketchni arduinoga yuklang va ushbu effektdan baxra oling.

### O`zingizni effektingizni yarating:

Sketchdagi biror tekstni o`zgartirishga harakat qiling.

Svetodiolarini yoqish uchun asosiy g`oya:

komanda `digitalWrite(pinNumber, HIGH);` va o`chirish uchun komanda `digitalWrite(pinNumber, LOW);` Nima bo`lgan taqdirda ham qo`rqmang, chunki siz nimanidir o`zgartirsangiz ham hech narsa buzilmaydi.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishslash:

<http://ardx.org/CIRC02>



### Ishning ta`rifi:

Arduino porti kam quvvatga ega elementlar uchun eng qulay hisoblanadi (masalan, svetodiod). Agar, katta quvvatga ega elementlar (masalan, motorlar) bialn ishlash uchun qo`shimcha element Tranzistorlar qo`llaniladi. Tranzistor foydali element hisoblanib, o`zi kichik tok sarflab, katta quvvati yuklanmalarni ishga tushiradi.

Tranzistor uchta oyoqchadan iborat. NPN tipdagagi tranzistorlarda yuklanmanni kollektorga, emitterni esa, «yerga» (nol potensial, massa, manfiy qutb) ularadi.

Bazadan emitterga kichik miqdorda tok oqib o`tsa (agar, bazaga Arduinodagi HIGH signali ulansa), Tranzistor «ochiladi», tok tranzistordan oqib o`tib motorni ishga tushiradi.

Tranzistorlarning juda ko`p xili mavjud bo`lib, ular hozirda elektronika, texnologiyalarning juda ko`p soxalarida keng miqyosda ishlataladi. Biz uchun P2N2222AG markadagi tranzistor kerak bo`ladi.

Tranzistor yuqori kuchlanishdagi ishlashi 40 voltni tashkil qiladi. Maksimal tok esa, 600 mA.

Bu parametrlar, Arduino orqali motorni boshqarishda yetarli.

Ushbu tranzistor haqida ko`proq ma`lumotga ega bo`lmoqchi bo`lsangiz, ushbu saytga tashrif buyuring: <http://ardx.org/2222>.

Tokni orqaga oqishini saqlash uchun 1N4001 markali diod ishlataladi. Ko`proq ma`lumot uchun: <http://ardx.org/4001>

### Qurilma:

#### Elementlar:



Vazifa kartochkasi  
**CIRC-03**  
x1



Kollektorli  
**Dvigatel**  
x1



2x kontaktli  
**razyom**  
x4



Diód  
**(1N4001)**  
x1

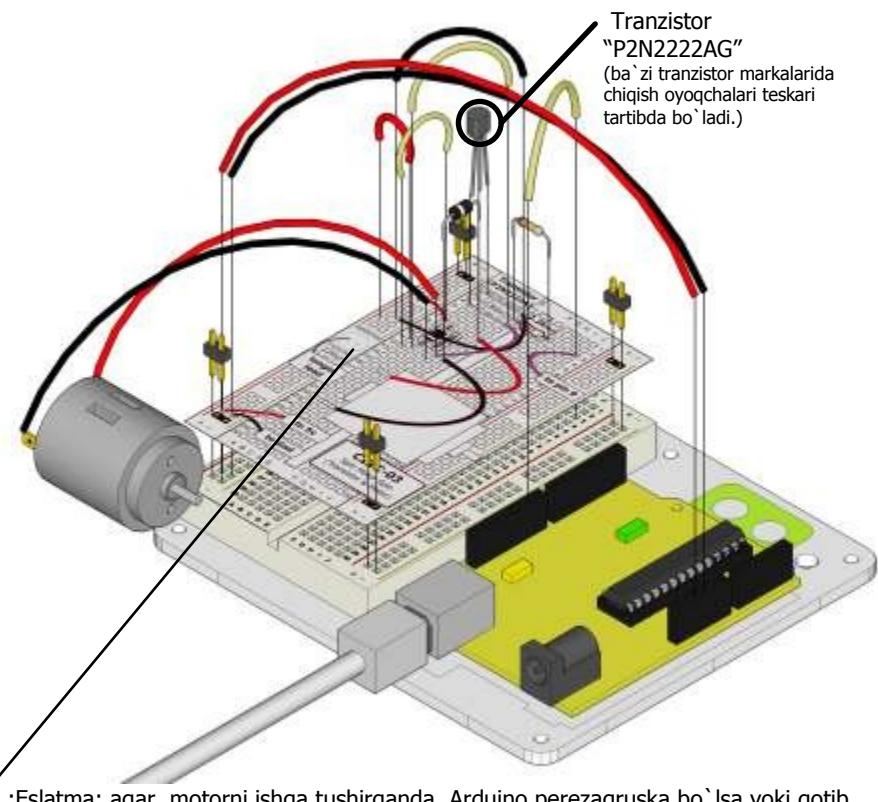
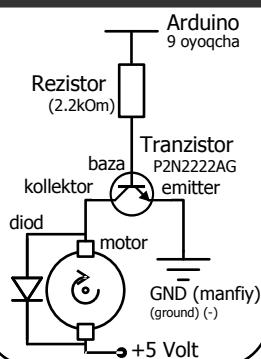


Tranzistor  
**P2N2222AG (T092)**  
x1



Rezistor 2.2 kOm  
**qizil-qizil-qizil**  
x1

#### Sxema



#### Internetda:

- .:yuklash.:**  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL03>
- .:Tomosha qil.:**  
Video  
<http://ardx.org/VIDEO03>

**.:Eslatma:** agar, motorni ishga tushriganda, Arduino perezagruska bo`lsa yoki qotib, ishlasa, motorni kondensator bilan qo`sib ulang::

## Kodni yuklash uchun: <http://ardx.org/CODE03>

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko`chirib o`ting)

```
int motorPin = 9; //motor 9 razyomga ulangan
void setup() //bir martta bajariladi
{
    pinMode(motorPin, OUTPUT);
}
void loop() //cheksiz bajariladi
{
    motorOnThenOff();
    //motorOnThenOffWithSpeed();
    //motorAcceleration();
}

/* motorOnThenOff() - motorni yoxadi keyin
Uni o`chiradi (e`tibor bering, kod svetodi od uchun
ishlatgan kodimizga o`xshaydi)
*/
void motorOnThenOff(){
    int onTime = 2500;
    //yoniq holatdagi vaqt
    int offTime = 1000;
    //o`xchiq holatdagi vaqt
    digitalWrite(motorPin, HIGH);
    // motorni yonishi
    delay(onTime);
    // onTime dagi kechikish (zaderjka) millisekunda
    digitalWrite(motorPin, LOW);
    // motoni o`chishi
    delay(offTime); //off Timedagi zaderjka millisekunda
}
```

```
void motorOnThenOffWithSpeed(){
    int onSpeed = 200;
    // 0 (to xtrash) va 255 (maksimal tezlik) orasidagi son
    int onTime = 2500;
    int offSpeed = 50;
    // 0 (to xtrash) va 255 (maksimal tezlik) orasidagi son
    int offTime = 1000;
    analogWrite(motorPin, onSpeed);
    // motor yonishi
    delay(onTime); //onTimedagi zaderjka millisekunda
    analogWrite(motorPin, offSpeed);
    // motor o`chishi
    delay(offTime); //offTimedagi zaderjka millisekunda
}

void motorAcceleration(){
    int delayTime = 50; // tezlik orasidagi zaderjka
    for(int i = 0; i < 256; i++){
        //tezlikni 0 dan 255 gachقا o`zgartiradi
        analogWrite(motorPin, i); //sets the new speed
        delay(delayTime); //delayTimedagi zaderjka millisekunda
    }
    for(int i = 255; i >= 0; i--){
        //tezlikni 255 dan 0 gacha o`zgartiradi
        analogWrite(motorPin, i); //yangi tezlik o`rnatish
        delay(delayTime); //delayTimedagi zaderjka millisekunda
    }
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Motor aylanmayapti?

Tranzistorning oyoqchalari  
to`g`ri ulanganiga  
e`tibor bering.  
Ko`p tranzistorlar oyoqchalar  
tartibi turlichcha  
bo`ladi.

### Shunda ham ishlamayapti?

Siz tanlangan motor  
5 Voltdan kam  
kuchlanishga mo`ljallangan  
bo`lishi kerak.

### Ishlaydimi o`zi?

Arduino ba`zida  
o`zi kompyuterdan  
uzilib, o`chib qoladi.  
Arduino USB kabelini  
qaytadan uzib,  
ulab ko`ring.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### Tezlikni boshqarish:

Biz oldin Arduino yordamida svetodi od yorqinligini  
boshqarishni o`rganganamiz. Shu prinsipi motorni  
boshqarish uchun ham qo`llash mumkin. Arduino,  
KIM (keng impulsli modulyatsiya) deb nomlanuvchi  
signalni shakllantiradi. Chiqishda, yuqori chastotali logik  
nol va bir ketma - ketligda xosil bo`ladi.  
Bir va nol qiymat sonining balansi, natijaviy kuchlanishni  
beradi. Masalan, 2.5 V kuchlanishni hosil qilish uchun  
birlik vaqt ichida nol qiymat soni bir qiymat soniga  
teng bo`lishi kerak.  
Sketchdagi loop() funksiyasi matnni quyidagicha  
o`zgartiring:

```
// motorOnThenOff();
// motorOnThenOffWithSpeed();
// motorAcceleration();
```

Arduinoga yuklang. Siz onSpeed va offSpeed o`zgaruvchilarini  
orqali motorni aylanish tezligini boshqarishingiz  
mumkin.

### Tezlanish va sekinlashish :

Nima uchun bu ikki parametrga e`tibor berishingiz kerak?  
Bu texnologiya orqali siz motorni tezlashtirib, sekinlashtirib  
mumkin. Tekshirish uchun sketchdagi loop() funksiya matnnini  
quyidagicha o`zgartiring:

```
// motorOnThenOff();
// motorOnThenOffWithSpeed();
motorAcceleration();
```

Bu programmani yuklab, motorni maksimal tezlikka  
sekinlik bilan chiqib borishini va to`xashini guvohi  
bo`lishingiz mukin. Agar, siz tezlik o`zgarishini boshqarmoqchi  
bo`lsangiz delayTime o`zgaruvchisini (kattaroq qiymat  
kichikroq tezlanishga mos keladi ) o`zgartiring.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishslash:

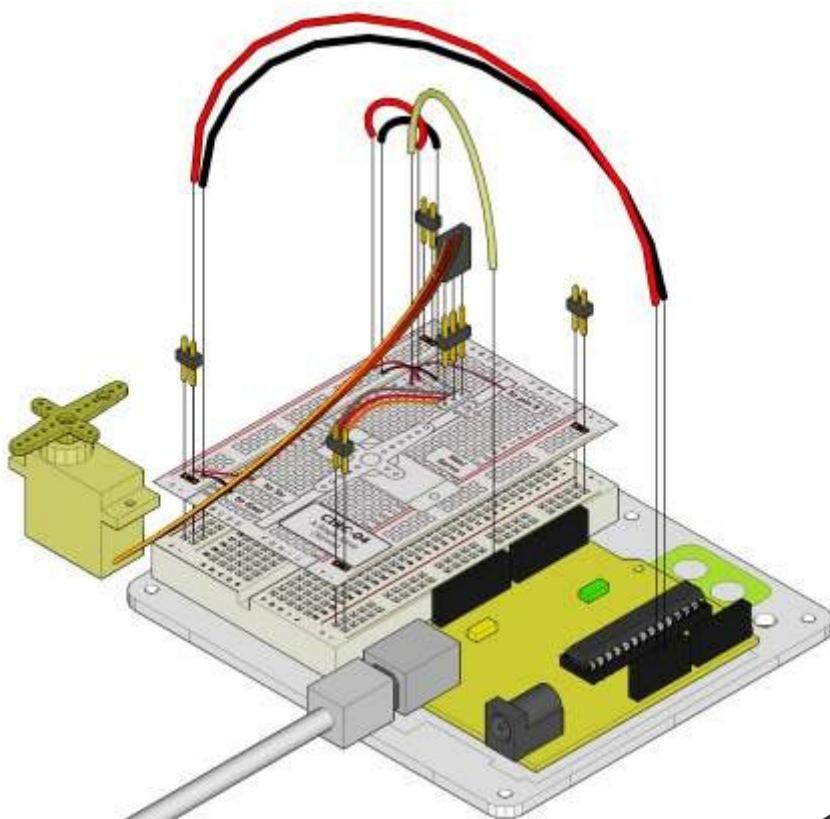
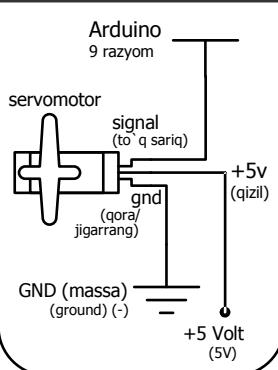
<http://ardx.org/CIRC03>

**Ishning ta`rifi:**

Motorni aylantirish yetarli darajada qiziqarli, lekin biz harakat qismlardan iborat proekt qilayotganimizda, ko`proq funksiyaga ega element zarur bo`ladi. Servomotor xuddi shunday maqsadda ishlataladi. Servomotorlar hozirda robotlardan tortib, o`ynchoqlarning harakat qismlariga o`rnataladi. Servomotor ichiga kichik reduktor (quvvatni oshirish uchun) va bir nechta elektronik komponentlar (boshqarishga qulay) o`rnatalgan. Standart servomotor burilish burchagi 0 dan 180 gradusni tashkil qiladi. Burilish burchagini boshqarish uchun impuls beriladi, 1.25 ms (0 gradus) dan 1.75 (180 gradus), 1.5 ms (90 gradus). Bunday vaqtlar ishlab chiqariluvchi tomonidan har xil qilib o`rnatalishi mukin. Agar, impulsni xar 25...50 ms da jo` natsa, servomotor tekis xarakat xarakat qiladi. Arduinoning qulay tomoni shundaki, ikkita servomotorlarni bir vaqtida osongina boshqarish uchun, programma bibliotekasida podprogramma mavjudligidadir.

**Qurilma:****Komponentlar:**Vazifa kartochkasi  
CIRC-04  
x12x kontaktli  
razyom  
x43x kontaktli  
razyom  
x1

Simlar

**Servomotor**  
**x1****Sxema****Internetda:**

- .:yuklash:.
- Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBLS04>
- .:Tomosha qilish:.
- Video  
<http://ardx.org/VIDEO04>

**File > Examples > Servo > Sweep**

(bu namunalar arduino.cc saytidan, bu saytda yana ko`plab proektlar kodlari bor )

//servomotor burlishi (by BARRAGAN <<http://barraganstudio.com>>)

```
#include <Servo.h>
Servo myservo; //servomotor uchun «sevo» obektini yaratish
int pos = 0; //servo pozitsiyasini saqlash uchun o`zgaruvchi

void setup() {
    myservo.attach(9); //9 oyoqchani servo obektni boshqarish uchun o`rnataladi
}

void loop() {
    for(pos = 0; pos < 180; pos += 1) //0° dan 180° gacha 1° qadam bilan o`zgartiriladi
        myservo.write(pos); //servomotorga buyruq
    delay(15); //berilgan pozitsiyani 15 ms zaderjkasi
    position
}
for(pos = 180; pos>=1; pos-=1) //180° dan 0° ga o`zgartiriladi
{
    myservo.write(pos); //servomotorga buyruq
    delay(15); //berilgan pozitsiyani 15 ms zaderjkasi
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Servomotor aylanmayaptimi?

Xatto rangli simlar markirovaksi bilan ham oyoqchalarini oson adashtirish mumkin. Simlarni to`g`ri ulab ko`ring.

### Shunda ham ishlamayaptimi?

Manbaani ularash kerak! Qizil va jigarrang simlar provodniki dolzhnyi byt' podklyuchenyi k +5V i k kerak.

### Agar servomotor siltanib harakatlanyaptimi?

Agar, servomotor harakat qilayotgan bo`lsa, Arduino svetodiidi o`chib yonsa, manbaa quvvati yetmayotgan bo`ladi. USB orqali emas, alohida razyomga manbaani ulang.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### Potensiometr orqali boshqarish:

Biz hali kirish signallarini boshqarishni o`rganmadik, agar sinamoqchi bo`lsangiz, namunani yuklang **File > Servo > Knob**.

**Bu** namunada potensiometr (CIRC 08) dan foydalananadi.

Chuqurroq tanishish uchun: <http://ardx.org/KNOB>

manzilga kiring.

### To`g`ridan-to`g`ri boshqarish:

Programmadiji biblioteka orqali servomotorni boshqarish osonroq. Ba`zida boshqarish uchun mustaqil programma tuzish ham kerak bo`ladi.

Servomotorni bevosita boshqarish mukin, agar Arduinoning xoxlagan portiga kerakli davomiylikda impuls jo`natilsa. Sketch namunasi:

```
int servopin = 9;
void setup(){
    pinMode(servopin,OUTPUT);
}
void loop() {
```

```
    int pulseTime = 2100;
    //zaderjka kattaligi mikrosekundda
    //900 mks 0 gradus uchun, 1500 mks 90 gradus uchun,
    //2100 mks 180 gradus uchun
    digitalWrite(servopin, HIGH);
    delayMicroseconds(pulseTime);
    digitalWrite(servopin, LOW);
    delay(25);
}
```

### Ajoyib g`oyalari:

Servomotor juda ko`p g`oyalarda keng qo`llanishi mumkin.

Bir qancha proektlarni namunasini:

Yangi yil hisoblagichi  
<http://ardx.org/XMAS>

Robot manipulyatori (Arduino va servomotor bilan yasaluvchi proekt)  
<http://ardx.org/RARM>

Servomotorli qadam tashlovchi robot  
<http://ardx.org/SEWA>

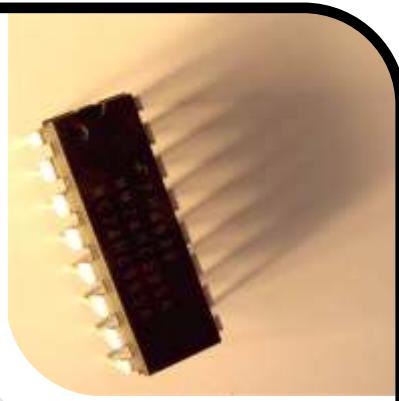
## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC04>

**Ishning ta`rifi:**

Mikrosxemalar bilan tanishish vaqtini keldi. Mikrosxemaning tashqi ko`rinishi chalkash ko`rinadi. Masalan, Arduino platasidagi kontroller mikrosxemasi va qadamli registr mikrosxemasi juda o`xshash, lekin xarakteristikasi bo`yicha bir biridan juda farq qiladi. Atmega mikrokontroller narxi bir necha dollar turadi, 74HC595 qadamli registr mikrosxemasi narxi esa sentlarda baholanadi.



Qadamli registrni o`rganish boshlanishiga juda qulay hisoblanadi. Agar, siz ushbu mikrosxemani chuqur o`rgansangiz, siz uchun mikrosxema dunyosi qiyindek tuyilmaydi. Qadamli registr (ba`zida uni Ketma ket interfeysi parallelga o`zgartiruvchi ham deyishadi) Arduinoning 3 ta raqamli portidan foydalaniib, sizga (svetodiodlar yoki shunga o`xshash narsalarni boshqarish uchun) 8ta qo`shimcha raqamli oyoqcha hosil qiladi.

Yana ushbu registrlarni ketma-ket ulash mumkin, bunda Arduinoni 3ta oyoqchasidan foydalaniib, ko`plab raqamli oyoqchalarni hosil qilish mumkin. Qadamli registrdan foydalinish uchun unga, ketma-ket interfeysi orqali qiyomat yozish kerak va yozilgan qiyomatni parallel interfeysi orqali chiqishga yuborish kerak. Ketma-ket interfeysi o`z navbatida 2 ta chiqishni: ma`lumotlar chiqishi va taktlar chiqishi ni tashkil qiladi. Bunday interfeysi orqali baytni uzatish uchun, qadamli registr chiqishiga tartibli ravishda sath (Level) o`rnatish kerak, bit va bayt mos keluvchi qiyamatini impuls tariqasida takli chiqishga yuborish kerak. Barcha baytlar qadamli registrdan o`tgandan keyin, parallel interfeysdan o`tish uchun buyruq berilaadi. Ko`proq informatsiyalar bilan tanishish uchun quyidagi adressga kirishingizni so`raymiz:

<http://ardx.org/SIF>.

**Qurilma:****Komponentlar:**

Vazifa kartochkasi  
CIRC-05  
x1



2x kontaktli  
razyom  
x4



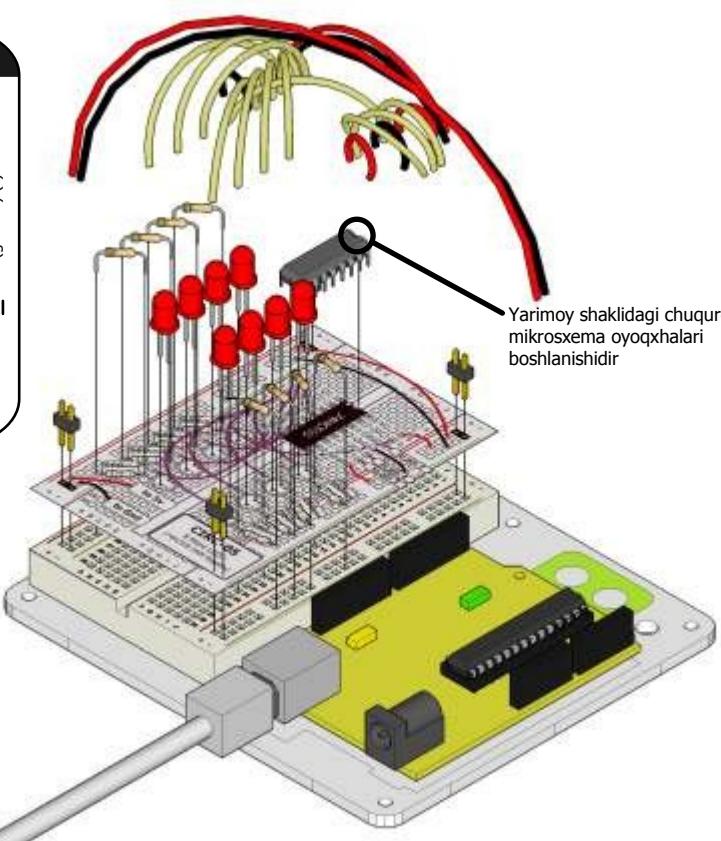
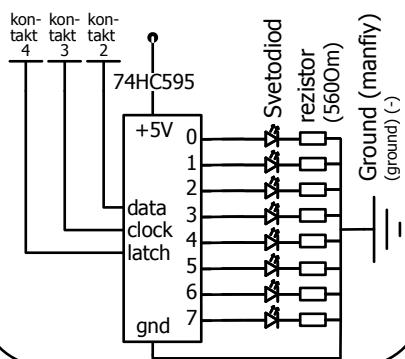
qizil  
svetodiod  
x8



74HC595  
qadamli  
registr  
mikrosxema  
x1



Simlar

**Sxema****Internetda:****.:yuklash.:**

Vazifa kartochkasi

<http://ardx.org/BBLS05>

**.:Tomosha qil.:**

Video

<http://ardx.org/VIDEO05>

**Kodni yuklash uchun adres: <http://ardx.org/CODE05>**

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko`chirib o`ting)

```
Razyomlarni aniqlash
//74HC595 SPI protokolidan foydalanildi
//3 razyomdagisi:
int data = 2;
int clock = 3;
int latch = 4;

void setup()
//funksiya faqat bir martta ishlataladi
{
    pinMode(data, OUTPUT);
    pinMode(clock, OUTPUT);
    pinMode(latch, OUTPUT); }

void loop()
//funksiya cheksiz ishlataladi
{
    int delayTime = 100;
//svetodiodlar yangilanishidagi zaderjka
    for(int i = 0; i < 256; i++){
        updateLEDs(i);
        delay(delayTime);    }
}

/*
 * updateLEDs() - svetodiodlar holati
74HC595 ga o`zgaruvchi qiymat ko`rinishida
```

```
yuboriladi
*/
void updateLEDs(int value){

    digitalWrite(latch, LOW);
//signal tirqishi LOW ga o`rnatilgan

    shiftout(data, clock, MSBFIRST, value);
//qadamli registrga 8 bit jo natadi

    digitalWrite(latch, HIGH);
//tirqish ochiladi - informatsiya kiritiladi
}

-----programma to'lliq versivasi elektron holatda-----
```

-----programma to`lig versiyasi elektron holatda-----

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

## **Arduinoning manbaa Indikatori yonmavapi**

Qadamli registr mikrosxemasini teskari ulangan. Agar, siz tezda manbaani uzib, mikrosxemani qayta ulasangiz — xech narsa o'zgarmaydi.

# Noto`g`ri ishlayapti?

Simlar chalkashtirib ulangan  
bo`lsa ham, mikrosxema  
ishlamasligi ham  
mumkin.

O`xshamadimi?

Sizni qiynayotgan  
muammolaringizni  
quyidagi manzilga  
jo`nating.  
**[help@oomlout.com](mailto:help@oomlout.com)**

## **Qurilmani chugurroq o`rganamiz.**

## **Topshiriqni qiyinlashtiramiz:**

Arduino qiyin narsalarни нисбатан осонлаштириш mumkin. Ketma- ket interfeysda ma `lumot jo `natish — shunday topshiriqlardan biri. Buning boshqacha ko`rinishda ham qiyinroq qilib, tuzishingiz mumkin (o`zingizni xoxishingiz bo`yicha). Sketchdagi matnni quyidagicha o`zgartirib ko`ring:

```
updateLEDs(i); ni updateLEDslong(i); ga  
o`zgartiring. Sketchni kontrollerga yuklab, siz hech narsa  
o`zgarmaganligiga ishonch hosil qilishingiz mumkin.  
updateLEDslong(i); funksiya matniga e`tibor bering,  
ma `lumotlar bir bitda yuklanayapti (ko`proq ma `lumot:  
http://ardx.org/SPI).
```

#### **Svetodiodlarni mustaqil boshqaruvi:**

CIRCO2 vəzifasiga qarab svetodiodlarnı boshqaramız. barcha 8 ta svetodiodlar bir bayt (8 bit) holatda saqlanadı.  
при помощи одного байта (8 бит). Arduino может легко

Ikkilik operatsiyalar to`g`risida to`liq ma`lumotga ega bo`lish uchun quyidagi adressga kiring:

denan quydagi darssga kirling.  
<http://ardx.org/BITW>.  
Sketchdagi matnni quydagicha o`zgartirting:  

```
int delayTime = 100;
//sikllar orasidagi zaderjka vaqtini mks da
for(int i = 0; i < 8; i++){
changeLED(i,ON);
delay(delayTime);
}for(int i = 0; i < 8; i++){
changeLED(i,OFF);
delay(delayTime);
}
```

Programmani Arduinoga yuklang. Svetodiodlar ketma-ket yonishi va o`chishi kerak.

### **Qo'shimcha effektlar:**

Siz effektlar podprogrammasini CIRC02 dan ko`chirishingiz mumkini.

```
digitalWrite(led,state) ni changeLED(led,state) ga.
```

# **Yana savollar bormi?**

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

**<http://ardx.org/CIRC05>**

**Ishning ta`rifi:**

Biz shu paytgacha elektronlar, yorug`lik, harakatlarni boshqardi. Keling, ovozni boshqarib ko`ramiz. Musiqa bu analogli hodisa hisoblanadi, как известно. Raqamli Arduino bilan musiqalarni boshqarish imkoni bormi? Mikrokontrollerning yuqori ishlash tezligi buning imkoni borligini ko`rsatadi. Pyezoelement, unga elektr impulsları kelganda shivirlaydi. Agar, ma`lum chastotada impulslar jo`natilsa (masalan, La notasini kuylash uchun 440 martta signal yuborilsa), shivirlashlar musiqali tonga aylanadi. Keling, Arduinoni qanaqadir melodiyani kuylash uchun majbur qilamiz.

**Qurilma:****Komponentlar:**

Vazifa kartochkasi  
**CIRC-06**  
x1



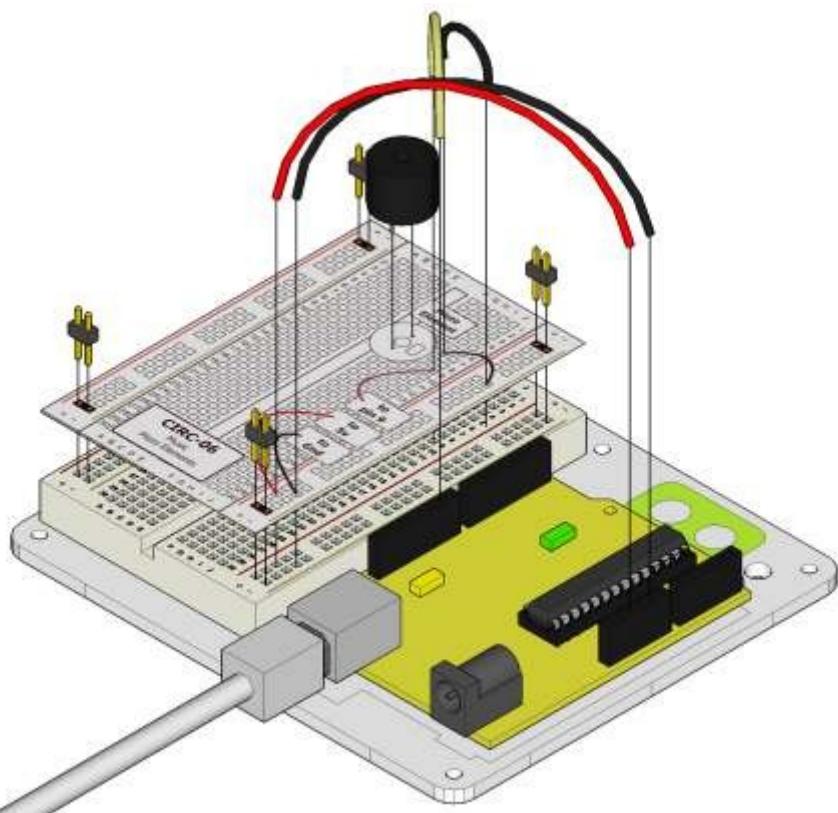
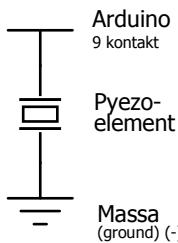
2x kontaktli  
razyom  
x4



pyezoelement  
x1



simlar

**Sxema****Internetda:**

.:yuklash:.  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL06>  
.:Tonsha qil :.  
Video  
<http://ardx.org/VIDE06>

## kodni yuklash uchun: <http://ardx.org/CODE06>

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko`chirib o`ting)

```
/* Musiga
 * (c:left) 2005 D. Cuartielles for K3
 *
 * Bu namunada biz pyezeolelement yordamida musiga
 * yaratamiz. U chastotaga mos ravishda KIM (keng impulsli
 * modulyatsiya) signal yuboradi, natijada musiqali ton hosil
 * bo`ladi. Kerakli zaderjani hisoblash uchun quyidagi
 * formulani yozamiz:
 *
 *      timeHigh = period / 2 = 1 / (2 * toneFrequency)
 *
 * zaderjka quyidagi jadval bo`yicha kiritiladi:
 *
 * nota          chastota (period)      timeHigh
 * c              261 Hz                3830           1915
 * d              294 Hz                3400           1700
 * e              329 Hz                3038           1519
 * f              349 Hz                2864           1432
 * g              392 Hz                2550           1275
 * a              440 Hz                2272           1136
 * b              493 Hz                2028           1014
 * c              523 Hz                1912           956
 *
 * http://www.arduino.cc/en/Tutorial/Melody
 */
int speakerPin = 9;
int length = 15; // nota soni
char notes[] = "ccggaagffeeddc "; // probel pauzani belgilaydi
int beats[] = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 4 };
int tempo = 300;

void playTone(int tone, int duration) {
    for (long i = 0; i < duration * 1000L; i += tone * 2) {
        digitalWrite(speakerPin, HIGH);
        delayMicroseconds(tone);
    }
}
```

```
digitalWrite(speakerPin,
LOW);
delayMicroseconds(tone);
}

void playNote(char note, int duration) {
char names[] = { 'c', 'd', 'e', 'f', 'g', 'a', 'b', 'c' };
int tones[] = { 1915, 1700, 1519, 1432, 1275, 1136, 1014, 956
};

// nota nomiga mos ton kuylash
for (int i = 0; i < 8; i++) {
    if (names[i] == note) {
        playTone(tones[i], duration);
    }
}

void setup() {
pinMode(speakerPin, OUTPUT);
}

void loop() {
for (int i = 0; i < length; i++) {
    if (notes[i] == ' ') {
        delay(beats[i] * tempo); // pauza
    } else {
        playNote(notes[i], beats[i] * tempo);
        // notalar orasidagi pauza
        delay(tempo / 2);
    }
}
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi )

### Ovoz chiqmayapti

Pyezeolelement o`lchamlari va tuzilishi tufayli uning oyoqchalarini oson adashtirish mumkin. Pyezeolelement to`g`ri ulanganiga e`tibor bering.

### Musiqa chalinmayapti

Pyezeolelementni bredborddan uzib, to`g`ri ulab ko`ring. To`g`ri ulanganda ishlashi kerak.

### Ushbu musiqadan charchadingizmi?

Programma tayyor, siz faqat programmadagi ba`zi bir notani o`zgartiring.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz

### Tezlik o`zgarishi:

Kuylash tezligini oshirish uchun, quyidagi qatorni o`zgartirish kerak

```
int tempo = 300; --->
int tempo = (yangi qiymat)
```

Tempni kamaytirish uchun qiyatni oshiramiz, tempni oshirish uchun qiyatni kamaytiramiz.

### Notani sozlash uchun:

Agar, siz biror notani nosoz chiqishini sezsangiz, uni to`girlingiz mumkin. Buning uchun tones[] massividagi o`zgaruvchini o`zgartirsangiz bas.

```
char names[] = { 'c', 'd', 'e', 'f', 'g', 'a',
'b', 'c' };
int tones[] = { 1915, 1700, 1519, 1432, 1275,
1136, 1014, 956 };
```

### Shaxsiy melodiyanı yozish:

Programmada 'Twinkle Twinkle Little Star' kuyi yozilgan, lekin kuyni o`zgartirish mumkin. Xar qanday kuy bitta o`zgaruvchi (nota soni - int length) va ikki massiv bilan o`zgaradi. Bitta massiv, notes[] notalar ketma-ketligini beradi. boshqasi, beats[] ijro etish davomiyligini. Masalan:

#### Twinkle Twinkle Little Star

```
int length = 15;
char notes[] = {"ccggaagffeeddc "};
int beats[] = { 1, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 4 };
```

#### Happy Birthday (first line)

```
int length = 13;
char notes[] = {"ccdcfeccdcgf "};
int beats[] = {1,1,1,1,2,1,1,1,1,2,4};
```

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

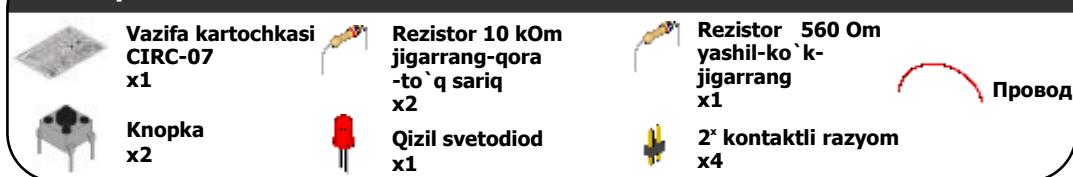
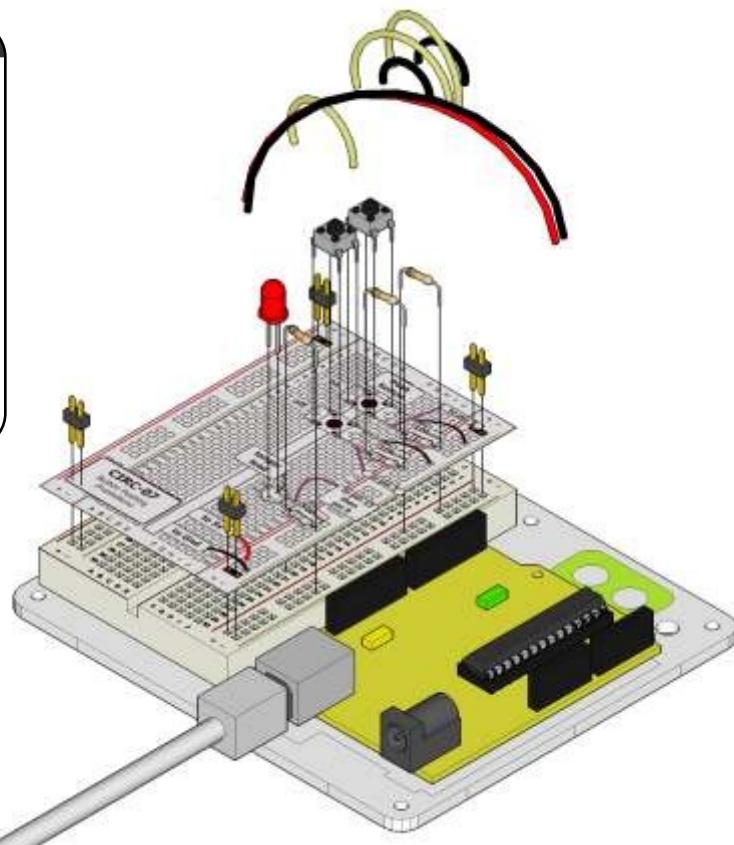
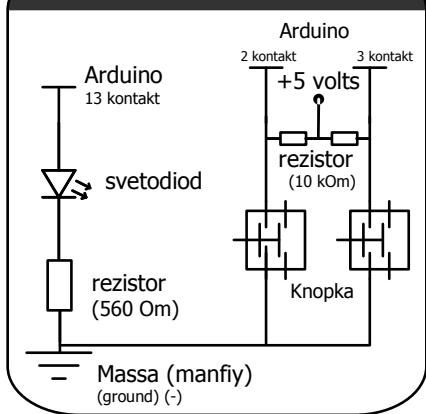
<http://ardx.org/CIRC06>

**Ishning ta`rifi:**

Biz shu paytgacha boshqarishning turli variantlari bilan ishladik. Endi esa, Arduinoni eshitishga, ko`rishga, xis qilishga o`rgatish vaqt keldi. Keling oddiy knopkadan boshlaymiz ishimizni.

Knopkani ularash juda ham oson. Faqatgina bitta komponent, rezistor kerak. Gap shundaki, Arduino informatsiyani biz tushungan darajada tushuna olmaydi. U knopka bosilganmi yo`qmi bilmaydi, ustiga ustak u, faqatgina o`zining kirish qismidagi kuchlanish signallarini boshqara oladi. Knopkani bosilishi, kirishdagi kuchlanish uzilishini (LOW) bildiradi, knopka qo`yib yuborilganda, kuchlanish maksimal qiymatga erishadi (HIGH). Rezistor, knopka qo`yib yuborilganda, Arduino chiqishidagi logik qiymatni chegaralab turish uchun xizmat qiladi.

**E`tibor bering:** birinchi namunada faqat bitta knopkadan foydalanilyapti.

**Qurilma:****Komponentlar:****Sxema****Internetda:**

.:yuklash:.  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL07>  
.:Tomosha qil:.  
video  
<http://ardx.org/VIDEO07>

**File > Examples > 2.Digital > Button**

(bu namunalar arduino.cc saytidan, bu saytda yana ko`plab proektlar kodlari bor )

```
/*
 * Knopka
 * by DojoDave <http://www.0j0.org>
 *
 * Knopka bosilishi orali svetodiiodni yoqib-o`chiramiz
 * http://www.arduino.cc/en/Tutorial/Button
 */
int ledPin = 13; // svetodiiod chiqish nomerini yozamiz
int inputPin = 2; // knopkaga ulangan chiqish nomerini yozamiz
int val = 0; // knopka holatini saqlash uchun o`zgaruvchi
void setup() {
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
    // svetodiiodga ulangan, chiqish vazifasidagi, kontakt hosil qilamiz
    pinMode(inputPin, INPUT);
    // knopkaga ulangan, kirish vazifasidagi, kontakt hosil qilamiz
}
void loop(){
    val = digitalRead(inputPin); // knopka chiqishidagi qiymatni hisoblaymiz
    if (val == HIGH) { // knopka bosilganligini tekshiramiz
        digitalWrite(ledPin, LOW); // svetodiiod o`chishi
    } else {
        digitalWrite(ledPin, HIGH); // svetodiiod yonishi
    }
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Svetodiiod

#### yonmayapti

Knopka kvadrat shaklida, uni 90 gradusga burib, qayta ulash mumkin. Knopkani to`g`ri ulanganiga e`tibor bering.

### Svetodiiod bir

#### tekisda yonmayapti

#### (o`chadi)

Bu vazifa uchun svetodiiodni 13 portdan, 9 portga olib ulang.

### O`xshamadimi?

Agar, har ikkala holda ham ushbu qurilma yonmasa yoki ishlamasra, svetodiiodning o`zi ishdan chiqqan bo`ladi.

Yangi svetodiiod olib qurilmani qayta yig`ing.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### O`chirvchi knopka, yoquvchi knopka:

Birinchi namuna ozgina hayron qoldirishi mumkin (masalan, «menga bu isjni qilish uchun Arduino shart emas»), keling, uni ozgina Takomillashtiramiz. Birinchi knopka svetodiiodni yoqadi, ikkinchisi o`chiradi. Sketchni quyidagicha tarzda o`gartiring:

```
int ledPin = 13; // svetodiiod uchun razyom tanlang
int inputPin1 = 3; // 1 knopka
int inputPin2 = 2; // 2 knopka
void setup() {
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
    // svetodiiod chiqishga yoziladi
    pinMode(inputPin1, INPUT); // 1 knopka - chiqish
    pinMode(inputPin2, INPUT); // 2 knopka - chiqish
}
void loop(){
    if (digitalRead(inputPin1) == LOW) {
        digitalWrite(ledPin, LOW); // svetodiiodni o`chirish
    } else if (digitalRead(inputPin2) == LOW) {
        digitalWrite(ledPin, HIGH); // svetodiiodni yoqish
    }
}
```

Sketchni yuklang va ishlashini tekshiring

### Svetodiiodni bir tekisda o`chib/yonishi:

Keling knopkani analogli signallarni boshqarish uchun ishlatib ko`ramiz. Buning uchun svetodiiodni 13 portdan, 9 portga ko`chiramiz va sketchni o`zgartiramiz:

```
int ledPin = 13; // svetodiiod uchun razyom tanlang
int value = 0;
void loop(){
    if (digitalRead(inputPin1) == LOW) { value--; }
    else if (digitalRead(inputPin2) == LOW) { value++; }
    value = constrain(value, 0, 255);
    analogWrite(ledPin, value);
    delay(10);
}
```

### Svetodiiodning yonib/o`chish tezligini o`zgartirish:

Agar, siz svetodiiodni tezroq o`chib/yonishini xoxlasangiz, sketchdagagi bitta komandani o`zgartirsangiz kifoya:

```
delay(10); // svetodiiodning yonib/yoqishini xoxlasangiz
```

Effekt tezlashishi uchun ushbu qiymatni kamaytiring. Yonib/o`chishni pasaytirish uchun ushbu qiymatni oshiring.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC07>

**Ishning ta`rifi:**

Arduino raqamli portlaridan tashqari, 6 ta analogli portlar bilan jixozlangan. Bunday port bilan, raqamli kodni 0...5V kuchlanish diapazoni bilan, 0...1023 diapazonda (10 bit kattalikka mos keladi) o`zgartirish mumkin bo`ladi. Potensiometr (o`zgaruvchan qarshilik) bu juda kerakli element bo`lib, bunday portlar bilan ishlashda qo`l keladi. Potensiometr chekka oyoqchalari «manfiy» va +5V qutbga ulansa, o`rtadagi oyoqchada 0...5V diapazonda kuchlanish hosil bo`ladi. Aylanuvchi qismini buraganda, potensiometr kerakli kuchlanishni hosil qiladi (burchak kattaligi 0...5V diapazonda yotadi). Aylanuvchi o`qning o`rta holatdagi paytida, o`rta oyoqchadagi kuchlanish 2.5V ni tashkil Qiladi. O`rta oyoqchadagi o`lchangan kuchlanish qiymatini programmada o`zgaruvchi sifatida qabul qilish mumkin.

**Qurilma:****Komponentlar:**

Vazifa kartochkasi  
CIRC-08  
x1

Yashil svetodiod  
x1

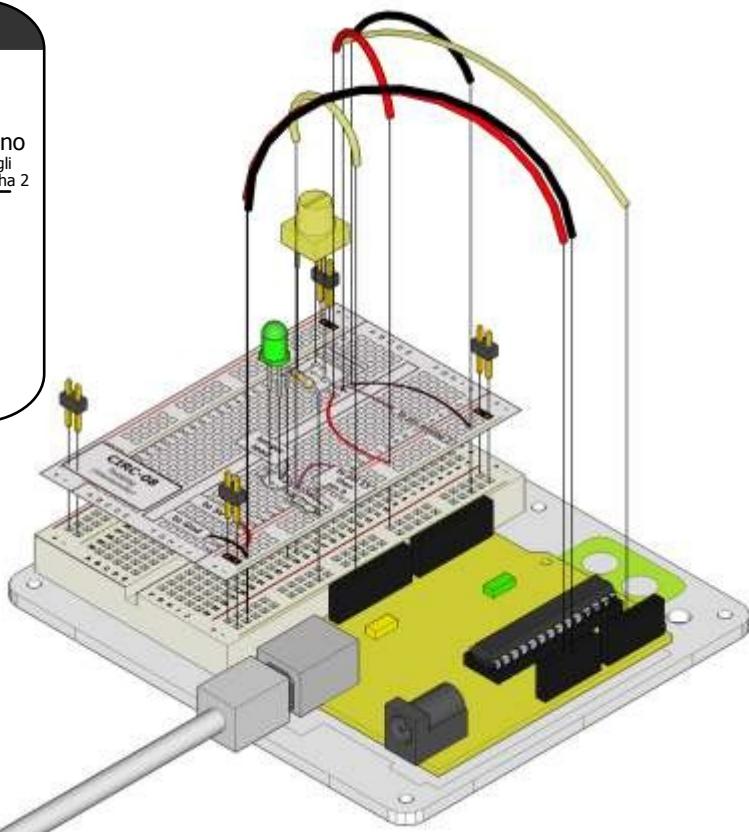
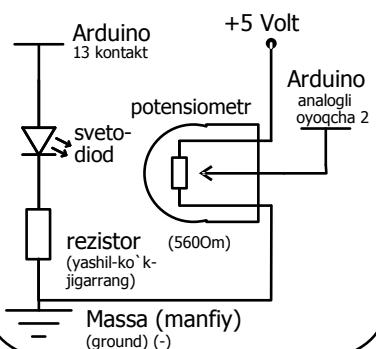
2x kontaktli razyom  
x4

Rezistor 560 Om  
Yashil-Ko`k-jigarrang  
x1



Potensiometr  
10 kOm  
x1

Simlar

**Sxema****Internetda:**

..:yuklash:  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL08>  
.:Tomosha qil.  
video  
<http://ardx.org/VIDE08>

**File > Examples > 3.Analog > AnalogInput**

(bu namunalar arduino.cc saytidan, bu saytda yana ko`plab proektlar kodlari bor )

```
/*
 * Svetodiiodni o`chirib/yoqish jarayonida, 0 chiqishdagi analog sensorni qiymatini hisobga olib,
 * analog chiqishni hosil qildi. Svetodiiodni o`chib/yonish vaqtin, analogRead() ga
 * bog`liq bo`ladi.
 * Created by David Cuartielles
 * Modified 16 Jun 2009
 * By Tom Igoe
 * http://arduino.cc/en/Tutorial/AnalogInput
 */

int sensorPin = 0;      // potensiometr uchun kirish nomerini beramiz
int ledPin = 13;        // svetodiiod chiqish nomerini beramiz
int sensorValue = 0;    // sensordan kelayotgan qiymatlarni saqlash uchun o`zgaruvchi

void setup() {
  pinMode(ledPin, OUTPUT); //svetodiiodlarga ulangan kontaktlarni chiqishdek hosil qilamiz
}

void loop() {
  sensorValue = analogRead(sensorPin); // sensor qiymatini hisoblaymiz
  digitalWrite(ledPin, HIGH);          // svetodiiodni yoqadi
  delay(sensorValue);                // <sensorValue> zaderjkasi millisekundlarda
  digitalWrite(ledPin, LOW);          // svetodiiodni o`chiradi
  delay(sensorValue);                // <sensorValue> zaderjkasi millisekundlarda
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Potensiometr davriy ravishda ishlamayaptimi

Bu potensiometrning yomon kontakt tegishi bilan aniqlanadi. Potensiometrni maketli plataga qattiqroq bosing.

### Ishlamayapti

Potensiometrning o`rtal oyoqchasini 2 analogli oyoqchaga emas, 2 raqamli oyoqchaga tiqilsa ham, ishlamaydi (analog oyoqchalar manbaa teshigi bilan bir qatorda joylashgan).

### Shunda ham ishlamayapti

Potensiometr qutbini teskarli ulab ko`ring. Ba`zida bu yordam berishi mumkin.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### Tasodifiy uzib ulagich:

Ba`zida biror o`changan kattalikdagji jarayonni kerakli qiymatga o`zgartirish kerak bo`ladi (masalan, kerakli bosqichga yetgandan keyin, suv bosimini kamaytirish Kerak bo`ladi). Bu ishni potensiometr orqali bajarish uchun programmani quyidagicha o`zgartirish kerak bo`ladi:

```
void loop() {
  int threshold = 512;
  if(analogRead(sensorPin) > threshold){
    digitalWrite(ledPin, HIGH);
  } else{
    digitalWrite(ledPin, LOW);
  }
}
```

Svetodiiod kerakli qiymatga erishganda yonib/o`chadi. Siz, threshold parametrini o`zgartirishingiz bilan Sezgirlikni oshirishingiz mumkin.

### Yorqinlik nazorati:

Svetodiiod yorqinligini bevosita potensiometr yordamida boshqarish mumkin. Buning uchun svetodiiodni 13 portdan 9 portga o`zgartirishingiz kerak va programma matnini

### o`zgartiring:

```
int ledPin = 13; ----> int ledPin = 9;
loop funksiyasini o`zgartiring:
void loop() {
  int value = analogRead(potPin) / 4;
  analogWrite(ledPin, value);
}
```

Programmani mikrokontrollerga yuklang va potensiometr holati o`zgarishiga bog`liq holda svetodiiod yorqinligi o`zgarishiga e`tibor bering. Biz o`changan qiyinmatni 4 ga bo`ldik, nimagaki yorqinlik Faqatgina 0...255 (8 bit) oraliqdagi o`zgarishi mumkin, analogRead() funksiyasi esa 0...1024 (10 bit) oraliqdagi o`zgaradi.

### Servomotor nazorati:

Bu ikkita qurilmani bittada jamlovchi ajoyib namuna. Servomotorni CIRC-04 vazifasiga o`xshab ulang, quyidagi namunani oching **File>Examples>Servo>Knob**, qatorni o`zgartiring:

```
int potpin = 0; ----> int potpin = 2;
Programmani mikrokontrollerga yuklang, potensiometr holati servomotor holatini ifodalaydi.
```

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC08>

**Ishning ta`rifi:**

Biz oldingi mashg` ulotlarda, inson qo`li bilan informatsiyani potensiometr orqali kiritishni o`rgangan edik. Atrof muhitdan kerakli informatsiyani olish uchun turli xil sensorlar mavjud. Masalan, fotorezistorni yoritilganlik datchiki sifatida ishlatalish mumkin. Bunda Arduino ishlash printsipi o`zgarmas saqlanadi. Arduino bevosita qarshilikni o`lchay olmaydi (kuchlanishni o`lchash mumkin), shuning uchun fotorezistor kuchlanishni bo`luvchi sifatida qo`llaniladi (<http://ardx.org/VODI>). Analogli chiqishda kuchlanish qiymatini aniq o`lchash mumkin, lekin bizning vazifamizda bu kerak emas. Biz nisbiy yoritilganlik bosqichini o`lchaymiz. Fotorezistorning kichik qiymati yorqin yorug`likka mos keladi, katta qiymati qorong` ulikka mos keladi.

**Qurilma:****Komponentlar:**

Vazifa kartochkasi  
**CIRC-09**  
x1

2x kontaktli  
razyom  
x4

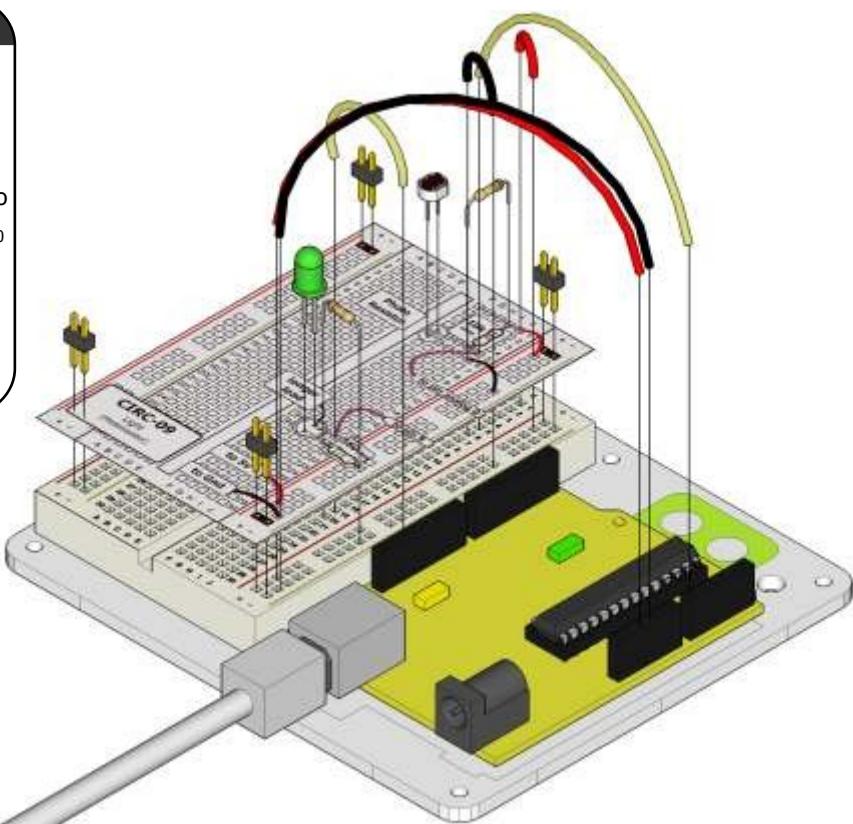
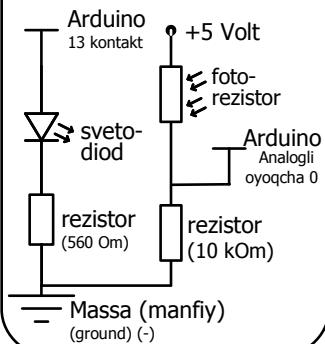
Fotorezistorlar  
x1

Simlar

Rezistor 10 kOm  
jigarrang-qora  
-to`q sariq  
x2

Rezistor 560 Om  
yashil-ko`k  
jigarrang  
x1

Yashil svetodiod  
x1

**Sxema****Internetda:**

.:yuklash:.  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBL09>  
.:Tomosha qil:.  
video  
<http://ardx.org/VIDE09>

**kodni yuklash uchun:** <http://ardx.org/CODE09>

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko`chirib o`ting)

```
/*
 * fotorezistorga yorug`lik tushishi natijasida
 * svetodiiod yonish intensivligini
 * o`zgartiruvchi oddiy programma
 */

//PhotoResistor Pin
int lightPin = 0; //fotorezistor ulangan
// analogli chiqish porti.
// fotorezistor biror o'lchob birligiga
// to`g`rulanmagan, faqatgina yoritilganlik
// bosqichiga qarab, kuchlanish beryapti

value (relative light)
//LED Pin
int ledPin = 9;
//svetodiiod ulangan kontakt.
//biz yorug`likni boshqaramiz, shuning uchun
Analogli chiqsh KIM (keng impulsli modulyatsiya)
Dan foydalanamiz.

void setup()
{
```

```
pinMode(ledPin, OUTPUT);
//Svetodiiodga ulangan kontaktini
//chiqish kabi to`g`rilaymiz
}
/*
*loop() funksiyasi funksiya tugaganidan keyin boshlanadi
* setup takrorlanadi
*/
void loop()
{
    int lightLevel = analogRead(lightPin);
    //yoritilganlik bosqichini hisoblaymiz

    lightLevel = map(lightLevel, 0, 900, 0, 255);
    //0-900 ora;iqda o`zgaruvchi qiymati beriladi
    lightLevel = constrain(lightLevel, 0, 255);
    //0-255 oraliqda o`zgaruvchi qiymati bilan chegaralaymiz
    analogWrite(ledPin, lightLevel);
    //o`zgaruvchi qiymatini kiritamiz
}
```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Svetodiiod qoraligicha qolyapti

Juda ko`p hollarda svetodiiod noto`g`ri ulanadi.  
Uni manbaadan uzb, qaytadan to`g`ri ulab ko`ring.

### Qurilma yorqinlikka reaksiya bermayapti

Fotorezistor to`g`ri ulanganiga e`tibor bering.

### Yana ishlamayapti?

Siz eksperiment qilayotgan xona kerakli darajada yorug`lik bo`lmayotgani uchun ishlamaydi. Agar, qo`shimcha yorug`lik manbaalarini qo`lla-sangiz bu muammoni yechimini topishingiz mumkin.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz

### Chiqishni inverslash:

Svetodiido inverslangan rejimda ishlashi uchun Arduino sketchini quydagicha o`zgartiring:

```
analogWrite(ledPin, lightLevel); ---->
analogWrite(ledPin, 255 - lightLevel);
```

### Tun chiroq:

Svetodiiod yorqinligini o`zgartirish bilan bir qatorda uni Tun chiroq sifatida o`chirib yoqsa ham bo`ladi. Buning uchun siz Sketchdagagi ba`zi matnlarni quydigicha o`zgartirishingiz kerak:

```
void loop(){
    int threshold = 300;
    if(analogRead(lightPin) > threshold){
        digitalWrite(ledPin, HIGH);
    }else{
        digitalWrite(ledPin, LOW);
    }
}
```

### Yorug`lik yordamida boshqariluvchi servomotor

Keling, ushbu sensorni servomotorni boshqarish uchun qo`llaymiz. Servomotorni 9 portga ulang (CIRC-04 dagi kabi). Kontrollerga Knob File > Examples > Servo > Knob (CIRC-08 dagi namuna) programmani yuklang. Servomotor qanday ishlashini kuzating. Siz, servomotorni hamma diapazonda ishlamayotganini sezishingiz mumkin. Bu holatda, 0..5V dan kam diapazonda ishllovchi kuchlanish bo`lvchisi orqali foydalananayotganimizni bildiradi. Buni to`g`irlash uchun biz, val = map(val, 0..1023, 0..179); komandasini orqali to`g`rilashimiz mumkin. Bu funksiya haqida batafsil ma`lumot olish uchun quydagi adressga murojaat qilishingizni so`raymiz:  
<http://arduino.cc/en/Reference/Map>.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC09>

### Ishning ta`rifi:

Arduino yordamida yana nimani o`rgansa bo`ladi. Temperaturani! Temperaturani o`rganish uchun yetarli darjada qiyin bo`lgan mikrosxemani, tranzistorga o`xhash, korpusga ega, P2N222AG datchik kerak bo`ladi. Bu mikrosxema uchta oyoqchadan tashkil topgan: «manfiy», signal va +5v manbaa. U 10mV/gradus Selsiy aniqlikda (manfiy temperaturalarni o`lchash uchun, 500mV kuchlanishni surish orqali amalga oshiriladi). Masalan,  $25^{\circ}\text{C} = 750 \text{ mV}$ ,  $0^{\circ}\text{C} = 500 \text{ mV}$ ). Kuchlanishlar qiymatini temperatura birliklariga aylantirish uchun, Arduinoning matematik qobiliyatini ishga solamiz. Temperaturani hosil qilish uchun, Arduinoning sozlovchi oyna interfeysidan foydalanamiz. Temperatura qiymatini jo`natish uchun, kompyuter ekranida akslantiruvchi ketma-ket portdan foydalanamiz.

Bu qurilma ketm-ket portli monitorda ishlaydi. Uni ishga tushirish uchun, programmani Arduinoga yuklab, tepa qismidagi panellardan to`rtburchak shakldagi (yuqori qismida antennaga o`xhash tasvir bor) ikonkani bosing:



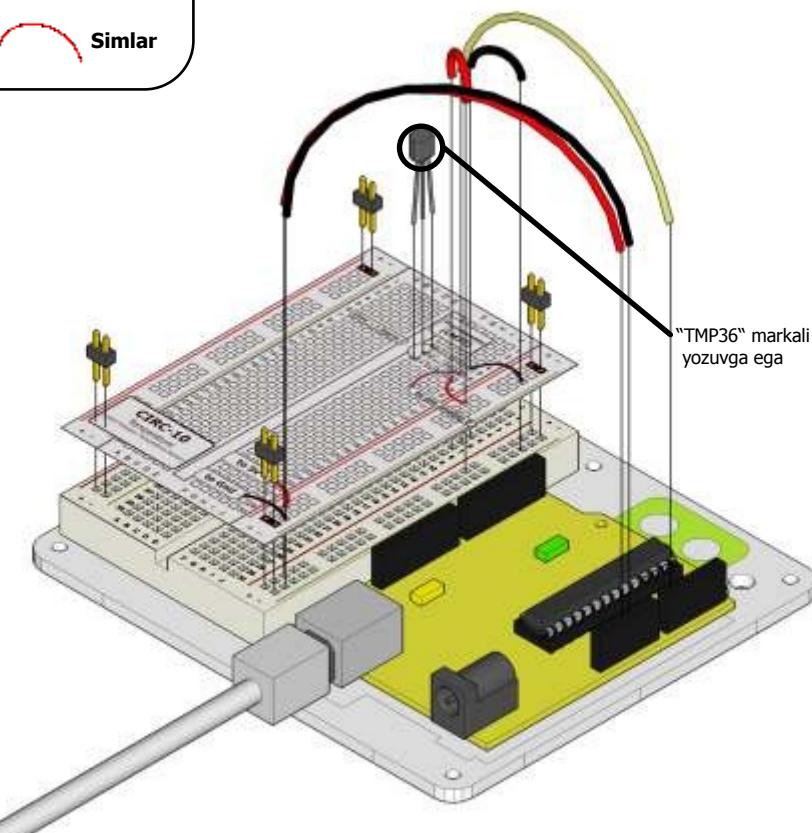
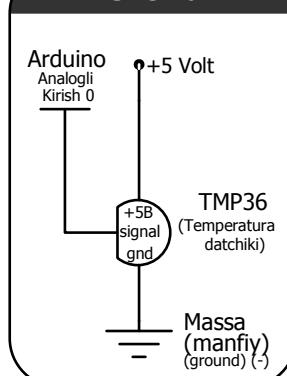
TMP36 datchik haqida: <http://ardx.org/TMP36>

### Qurilma:

#### Komponentlar:



#### Sxema



#### Internetda:

.:yuklash:.  
Vazifa kartochkasi  
<http://ardx.org/BBLS10>  
.:Tomosha qil:.  
video  
<http://ardx.org/VIDE10>

## Kodni yuklash uchun: <http://ardx.org/CODE10>

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko`chirib o`ting)

```

/*
 * | Arduino eksperiment uchun to`plami |
 * | CIRC-10 vazifasi uchun sketch namunasи |
 * | ..: Temperatura datchiki :. |
 * |
 * | Ketma-ket portli monitororda joriy temperaturani |
 * | ko`rsatish uchun oddiy programma |
 */

//TMP36 Pin Variables
int temperaturePin = 0;
// TMP36 datchiki chiqishi ulangan, analog portni
kiritamiz. Chegaraviy qiymat - 10mV/gradus selsiy
(500mV qo'shilishi past temperaturalar
uchun)

void setup()
{
    Serial.begin(9600);
//открываем последовательное соединение. Для
отображения результата необходимо запустить монитор
последовательного порта (последняя кнопка под главным
меню, выглядит как прямоугольник с антенной)
}

void loop() //cheksiz sikl
{
    float temperature = getVoltage(temperaturePin);
/*temperatura datchikidan kuchlanish qiymatini
qabul qiladi*/
}

```

```

temperature = (temperature - .5)
* 100;
//qabul qilingan qiymatni 10mV/gradus dan (kuchlanish-500mV)x100
ga o`zgartiradi

Serial.println(temperature); //выводим результат
delay(1000); //задержка 1 сек
}

/*
 * getVoltage() - kuchlanish qiymatini analog chiqishiga
o`zgartiradi
 */
float getVoltage(int pin){
return (analogRead(pin) * .004882814);
//qiymatni 0...1024 diapazonda 0...5 mv diapazoniga
o`zgartiradi (xar bir ko`rsatkich ~ 5 millivolt)
}

```

## Ishlamayaptimi? (3 muammo va yechimi)

### Xech narsa sodir bo`lmayapti

Bu programa indikatsiyani ishlatalmaydi. Rezultatni ko`rish uchun, siz kema-ket monitorli portni ishga tushirishingi kerak.

### Noma`lum ma`lumotlar paydo bo`lyapti

Bu holat, sizning ketma-ket portli monitoringiz kerakli tezlikda ma`lumotlar qabul qilayotganidan dalolat beradi.

Monitoring ishlash tezligini «9600 baud» ga o`zgartiring.

### Temperatura qiymati o`zgarmayapti

Datchikni qizdirish uchun uni barmoqlaringiz bilan ushlang. Yoki muz parchasini olib, Uni sovitishga harakat qiling.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### Kuchlanishni tasvirlash:

Buni bajarish juda ham oson, chunki datchik kuchlanish uzatayapti. Faqatgina qatorni o`chirish kifoya  
delete the line    temperature = (temperature - .5) \* 100;

### Temperaturani farangeytda tasvirlash:

Bu ham qiyin emas, nimigaki faqat hisoblash qismiga tegilyapti. Gradus selsidan, gradus farengeytga o`tish uchun, quydagi formuladan foydalanish maqsadga muvofiq:

$$( F = C * 1.8 ) + 32 )$$

Qator qo`shing

temperature =

$$(((temperature - .5) * 100)*1.8) + 32;$$

qatordan oldin Serial.println(temperature);

### Ko`proq informatsiyali ma`lumotlar porti:

Keling ma`lumot xabar qo`shamiz, keyin ketma-ket port orqali jo`natamiz. Programmani oldingi holatiga qaytib, quydagilarni o`zgartiring:

Serial.println(temperature);

----->  
serial.print(temperature);  
Serial.println(" degrees centigrade");

Birinchi qatordagi o`zgarishlar shuni anglatadiki, keyingi ma`lumotlar chiqishi displaydagi qatorda amalga oshiriladi. Keyingi qator yordamchi informatsiyani chiqaradi va yangi qatorga o`tishni ta`minlaydi.

### Jo`natish tezligini o`zgartirish:

Agar, siz ketma-ket port orqali katta hajmli informatsiyani jo`natmoqchi bo`lsangiz, unda imkonli bor darjada tez jo`natish fikri paydo bo`lishi aniq. Namunamizda biz, ma`lumotlarni 9600 bod tezlikda jo`natamiz, lekin yana katta tezliklarni jo`llash imkonli bor.

Qatorni o`zgartiring:

Serial.begin(9600); -----> Serial.begin(115200);

Shunday qilib, jo`natish tezligi 12 martta ortadi.

Faqatgina ketma-ket monitor porti tezligini o`zgartirishni unutmang.

## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumi, savollar bilan ishslash:

<http://ardx.org/CIRC10>

# .:Yuqori yuklamalar bilan ishlash (relelar):.

## Ishning ta`rifi:

Последние задания всегда в какой-то степени являются испытанием. Мы используем наши знания о транзисторах (CIRC03) чтобы управлять реле. Реле - это управляемый электронно-механический переключатель. Внутри пластиковой коробочки содержится электромагнит, при подаче питания на который происходит переключение механического контакта (обычно с заметным щелчком). Различные реле очень сильно отличаются по размерам и параметрам (от совсем крошечных, до реле размером с холодильник). Обычно, чем больше размер реле — тем больший ток оно способно коммутировать. При помощи реле и Arduino Вы сможете управлять чем-то значительным.

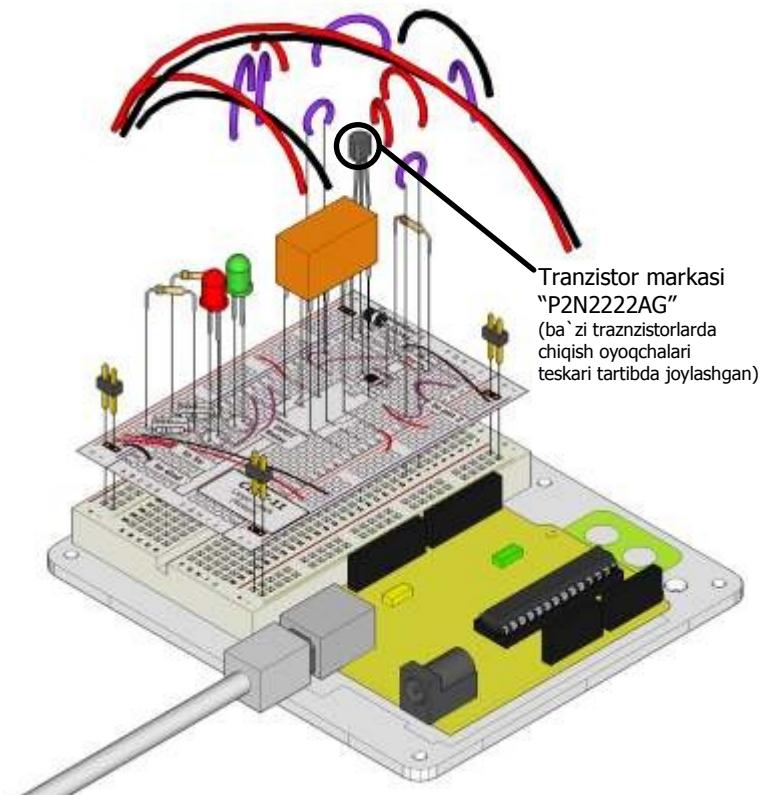
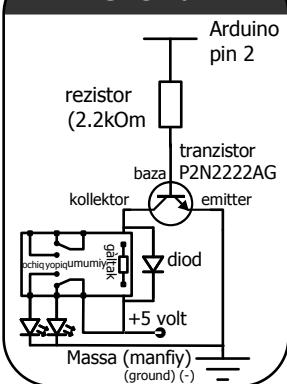


## Qurilma:

### Komponentlar:



### Sxema



### Internetda:

- .:yuklash:.
- Vazifa kartochkasi
- <http://ardx.org/BBL11>
- .:Tomosha qil:.
- video
- <http://ardx.org/VIDE11>

## File > Sketchbook > 1.Basic > Blink

(bu namunalar arduino.cc saytidan, bu saytda yana ko`plab proektlar kodlari bor )

```
/* pirpirash
```

```
/*
 * sodda namuna: programma svetodiiodni 1 sek yoqadi, keyin 1 sek o`chiradi,
 * va hokazo,. Biz 13 oyoqchani ishlatamiz, bu oyoqcha sizning Arduinoingiz turiga
 * bog`liq, agar, sizning Arduino platangizda svetodiiod bo`lsa, rezistor va svetodiiod
 * kerak bo`lmaydi.
 */
```

```
* http://www.arduino.cc/en/Tutorial/Blink
*/
```

```
int ledPin = 2; // *****pin 2 ga o`zgartiring*****
void setup() //bir martta bajariladi, keyin sketch ishga tushadi
{
  pinMode(ledPin, OUTPUT); //raqamli kontaktni chiqishga o`zgartiramiz
}
void loop() //funksiya cheksiz qaytariladi
{
  digitalWrite(ledPin, HIGH); //svetodiiodni yoqadi
  Delay(1000); //1 sek zaderjka
  digitalWrite(ledPin, LOW); //svetodiiodni o`chiradi
  Delay(1000); //1 sek zaderjka
}
```

## Ishlamayapti? (3 muammo va yechimi)

### Hech narsa sodir bo`lmayapti

Programma 13 portdan foydalanadi  
Rele 2 portga ulangan.

Faqatgina programmani  
o`zgartirishni  
unutmang.

### Ovoz chiqmayapti (rele ulangandagi ovoz)

Tranzistor ishlamayotgan  
bo`lishi mumkin. Diqqat  
bilan qurilmani tekshiring.

### Umuman ishlamayapti

Qurilmadagi rele payvandalashga  
mos bo`lishi kerak. Agar, ozgina  
kuch bilan releni makedli plataga  
bosing. Kontakt yaxshi  
bo`limganda ham, rele  
ishlamaydi.

## Qurilmani chuqurroq o`rganamiz.

### Teskari tok impulsini vizualizatsiyasi

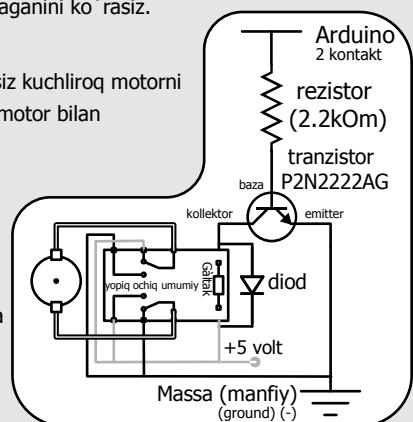
Diodni svetodiiod bilan almashtiring. Siz releni o`chirganingizda svetodiiodni pirpiraganini ko`rasiz.

### Motor bilan boshqarish

CIRC-03 vazifasida motorni tranzistor bilan boshqarishni o`rgangan edik. Agar, siz kuchliroq motorni  
Boshqarmoqchi bo`lsangiz, reledan foydalaning. Buning uchun, qizil svetodiiodni motor bilan  
almashtiring (560 oM li rezistor ni almashtiring).

### Motorni aylanish yo`nalishini o`zgartirish

Qurilmaga ozgina o`zgartirish kiritamiz. Doimiy motorni aylanish yo`nalishini  
o`zgartirish uchun, tok oqish yo`nalishini o`zgartirish kifoya. Agar, buni qo`lda  
bajarmoqchi bo`lsangiz — simlar o`rnini alishitirish kifoya. Elektron kommutatsiya  
uchun, H-ko`prikka o`xshash elementdan foydalanish kerak. Bu jarayonni  
DPDT rele yordamida bajarish mumkin. Quyidagi sxemani yig`ing:



## Yana savollar bormi?

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://ardx.org/CIRC11>

**Ishning ta`rifi:**

Siz, svetodiod pipirashi va KIM orqali motorni boshqarishni bilamiz. Keling, shu olgan bilimlar asosida xar xil svetodiodlar yordamida xoxlagan intensivlikda (RGB svetodiod yordamida) yoqamiz. RGB svetodiod 3 xil svetodiordan tashkil topgan.

R — qizil, G — yashil, B — ko`k.

Bu 3 xil rang yordamida xar xil kombinatsiyalarni yaratish, sintez qilish mumkin.

RGB svetodiodlarni xar bir kanalida oddiy svetodiod ishlataladi, shunday qilib, ranglarni qo`shilib yonishi yordamida animatsiyalar yaratish imkonini paydo bo`ladi.

**Qurilma:****Komponentlar:**

Vazifa kartochkasi  
CIRC-RGB  
x1



2x kontaktli  
razyom  
x4



RGB sveto-  
Diod 5 mm  
x1



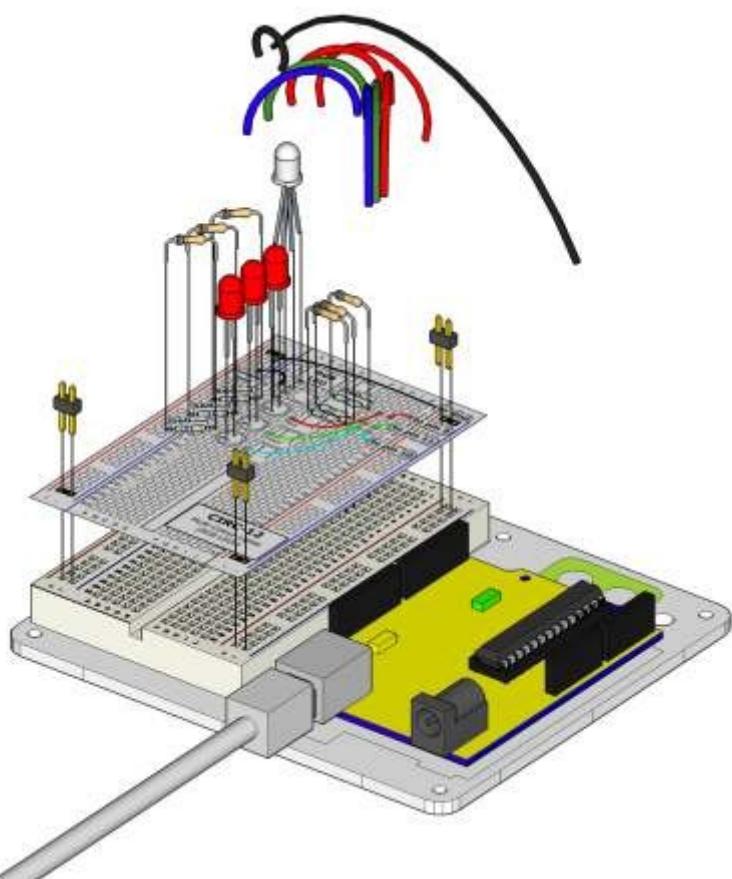
simlar



rezistor 560 Om  
yashil-ko`k-jigarrang  
x6



Qizil svetodiod  
x1

**Internetda:**

.:yuklash:

Vazifa kartochkasi

<http://ardx.org/BBLS12R>

**Kodni yuklash uchun: <http://ardx.org/CODE12R>**

(matnni Arduino Sketch yangi oynasiga ko'chirib o'ting)

```

//RGB LED pins
int ledDigitalOne[] = {9, 10, 11};
//svetodiodlarning 3 ta raqamli oyoqchalarini
//9 = redPin, 10 = greenPin, 11 = bluePin

const boolean ON = LOW;
//Low ga o'shash yoniq holatini beramiz
//(nimagaki RGB svetodiod umumiy anodga
//ulanangan), umumiy oyoqcha +5V ga ulangan
const boolean OFF = HIGH;
//HIGH ga o'shash o'chiq holatini beramiz

//berilgan rang
const boolean RED[] = {ON, OFF, OFF};
const boolean GREEN[] = {OFF, ON, OFF};
const boolean BLUE[] = {OFF, OFF, ON};
const boolean YELLOW[] = {ON, ON, OFF};
const boolean CYAN[] = {OFF, ON, ON};
const boolean MAGENTA[] = {ON, OFF, ON};
const boolean WHITE[] = {ON, ON, ON};
const boolean BLACK[] = {OFF, OFF, OFF};

//berilan rangni saqlovchi massiv
const boolean* COLORS[] =
{RED, GREEN, BLUE, YELLOW, CYAN, MAGENTA,
WHITE, BLACK};

void setup(){
    for(int i = 0; i < 3; i++){
        pinMode(ledDigitalOne[i], OUTPUT);
    }
}

void loop(){
    setColor(ledDigitalOne, CYAN);
    //svetodiod angini kiritamiz

    //randomColor()

    void randomColor(){
        int rand = random(0, sizeof(COLORS) / 2);
        //ranglar diapazonidagi tasodifiy raqamni qaytaradi
        setColor(ledDigitalOne, COLORS[rand]);
        //svetodiod rangini tasodifiy beradi
        delay(1000);
    }

    void setColor(int* led, boolean* color){
        for(int i = 0; i < 3; i++){
            digitalWrite(led[i], color[i]);
        }
    }
}

```

**Ishlamayapti?** (3 muammo va yechimi)**Svetodiod yonmayapti,  
yoki noto`g`ri  
rang yonayapti**

RGB svetodiodni diqqat to`g`ri ulanganini tekshiring.  
umumiy oyoqchani «massa» ga ulashni unutmang.

**Hammasi o`ta qizil**

RGB svetodioddagi qizil svetodiod boshqa ranglarga qaraganda yorqinroq yonyapti  
Bu holatni R kanaldagi Rezistor nominalini kuchaytirish orqali to`g`rilaradi.

**Juda ko`p  
svetodiodlarmi?**

Bir xil rangli svetodiodlar RGB kanallarini to`g`rilash uchun ishlataladi. Siz, bu svetodiodlar ishalshini bilib olganingizdan so`ng uni olib tashlashingiz mumkin.

**Qurilmani chuqurroq o`rganamiz****Ko`proq ranglar**

Menimcha, svetodiodni ko`k yonishi sizni juda hayron qoldirgan bo`lsa kerak. Uni boshqa rangga o`zgartirish uchun programmani o`zgartiring:  
setColor(ledDigitalOne, CYAN); ---->  
setColor(ledDigitalOne, \*\*NEW COLOR\*\*);

**Tasodifiy ranglarni tasvirlash**

Albatta biz, bitta rangni yondirishdan ko`ra har xil rangni yondirishni yaxshi ko`ramiz.  
Pastdagi programmani quydagiicha o`zgartiring:

```

void loop(){
    //setColor(ledDigitalOne, CYAN);
    randomColor()
}

```

**Ranglarni analogli boshqaruvi**

Bir rangdan boshqasiga o`tqazish yetarli darajada qiziqarli. Lekin analogli boshqaruvni amalga oshirsa, yetarli darajada ranglar uyg`unligini olsa bo`ladi.

Namunani quyidagi adressdan yuklang:

<http://ardx.org/MABE12R>

**Yana savollar bormi?**

Tafsilotlar, elektron detallar ma`lumoti, savollar bilan ishlash:

<http://www.solarbotics.com>

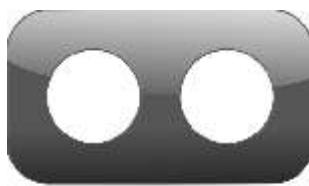


## **.:Qaydlar uchun joy:.**

# Qo'shimch



[www.oomlout.com](http://www.oomlout.com)



Эти материалы выпущены под лицензией Creative Commons Attribution-Share Alike 3.0 Unported License. Чтобы ознакомиться с лицензией, посетите: <http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/> или напишите в Creative Commons по адресу: 171 Second Street, Suite 300, San Francisco, California 94105, USA.

